Сервосистемы

Бескомпромиссное решение

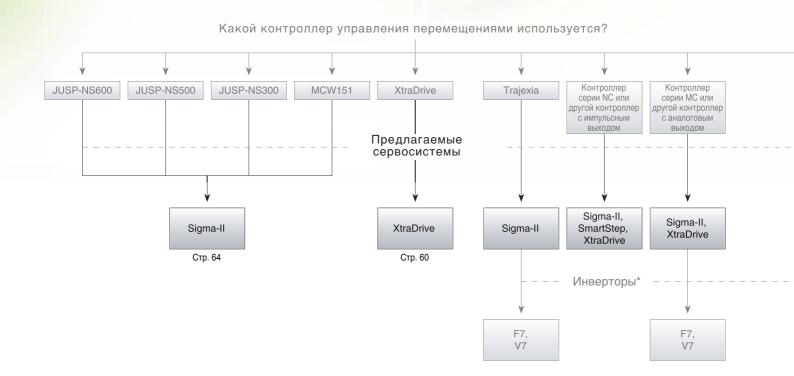
Конструкция сервоприводов серии Sigma II исключает компромиссы между качеством, надежностью или функциональностью.

Отличаясь повышенной компактностью, все модели сервоприводов Sigma II снабжены импульсными и аналоговыми входами и поддерживают функцию автоматической настройки.

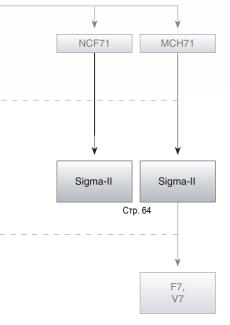
Дополнительные сменные платы расширяют функциональные возможности сервоприводов, позволяя реализовать управление шаговыми или комплексными перемещениями в системах с кулачковой или зубчатой передачей и в системах со связанными осями.

- Трехкратное превышение пикового значения тока над номинальным в течение 3 секунд
- Автоматическое распознавание двигателя функцией автоматической настройки
- Аналоговые и импульсные входы для управления скоростью, крутящим моментом и положением
- Дополнительные модули связи для промышленных сетей и для сети Mechatrolink II, а также модули контроллеров многоосного управления и модули шагового перемещения для сервоприводов
- Функция протоколирования с возможностью построения осциллограмм









*См. главу «Инверторы»

Содержание					
Таблица выбора продуктов		58			
Сервоприводы	XtraDrive	60			
	Сервопривод Sigma-II	64			
	Привод SmartStep	69			
Поворотные серводвигатели	Поворотные двигатели Sigma-II	72			
	Поворотные двигатели SmartStep	83			
Линейные серводвигатели	Линейные двигатели Sigma	87			

Таблица выбора продуктов



SGMAH SGMPH SGMGH Поворотные двигатели серии Sigma-II (шесть моделей различной конструкции для решения любых задач)		Поворотные серводвигатели						
Поворотные двигатели серии Sigma-II (шесть моделей различной конструкции для решения любых задач)								
(шесть моделей различной конструкции для решения любых задач)		SGMAH	SGMPH	SGMGH				
PLICOVIA PRINCIPLE VODOVITORIA POLICIPLE VALORILIA PRINCIPLE VALOR		(шесть моде	Поворотные двигатели серии Sigma-II лей различной конструкции для решения л	юбых задач)				
счет низкой инерционности прямоугольный корпус моментом		Высокие динамические характеристики за счет низкой инерционности	Умеренная инерционность, узкий прямоугольный корпус	Серводвигатели с высоким крутящим моментом				
Номинальная скорость 3000 об/мин 3000 об/мин 1500 об/мин	Номинальная скорость	3000 об/мин	3000 об/мин	1500 об/мин				
Макс. скорость 5000 об/мин 5000 об/мин 3000 об/мин	Макс. скорость	5000 об/мин	5000 об/мин	3000 об/мин				
Номинальный крутящий от 0,095 H⋅м до 2,39 H⋅м от 0,318 H⋅м до 4,77 H⋅м от 2,84 H⋅м до 95,4 H⋅м		от 0,095 Н⋅м до 2,39 Н⋅м	от 0,318 Н⋅м до 4,77 Н⋅м	от 2,84 Н⋅м до 95,4 Н⋅м				
Мощность от 30 до 750 Вт от 100 до 1500 Вт от 0,45 до 15 кВт	Мощность	от 30 до 750 Вт	от 100 до 1500 Вт	от 0,45 до 15 кВт				
Применимые приводы Sigma-II и XtraDrive Sigma-II и XtraDrive Sigma-II и XtraDrive	Применимые приводы	Sigma-II и XtraDrive	Sigma-II и XtraDrive	Sigma-II и XtraDrive				
Разрешающая способность энкодера 13 бит – инкрементные / 16 бит – абсолютные 13 бит – инкрементные / 16 бит – абсолютные 17 бит – инкрементные и абсолютные				17 бит – инкрементные и абсолютные				
Степень защиты (IP) IP55 IP55 (по заказу IP67) IP67	Степень защиты (IP)	IP55	IP55 (по заказу IP67)	IP67				
Стр. 72	Стр.	72						

Сервосистемы

		Линейные серводвигатели Sigma				
	SGLFW	SGLGW	SGLTW			
	Линейный двигатель серии Sigma с железным сердечником – не похож на другие	У линейного двигателя серии GW без сердечника отсутствует сила магнитного притяжения	Линейный двигатель серии TW с железным сердечником и с нейтрализацией магнитного притяжения			
Номинальное линейное усилие	от 25 Н до 2250 Н	от 13,5 Н до 325 Н	от 300 Н до 2000 Н			
Пиковое линейное усилие	от 86 Н до 5400 Н	от 40 Н до 1300 Н	от 600 Н до 7500 Н			
Максимальная скорость	5 м/с	5 m/c	5 m/c			
Конструкция	Железный сердечник	Без сердечника	Железный сердечник			
Магнитное притяжение	от 314 Н до 14600 Н	0	0			
Применимые приводы	Sigma-II и XtraDrive	Sigma-II и XtraDrive	Sigma-II и XtraDrive			
Стр	87					







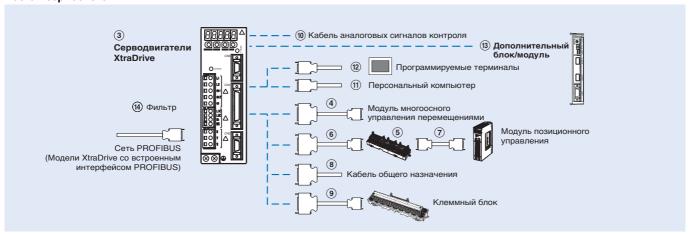
Сервопривод и устройство многоосного управления в одном корпусе

Вам требуется высочайшая точность, минимальная длительность цикла, компактные размеры и возможность подключения к сети ProfiBus или CAN? XtraDrive – это то, что вы искали! Ему также по плечу управление сложным движением, например, в системах с кулачковой и зубчатой передачей или сочленениями между осями.

- Запатентованный метод нелинейного управления для обеспечения высокоточного позиционирования
- Минимальная ошибка рассогласования с минимальным перерегулированием и нулевым временем переходного процесса
- Идеально подходит для управления линейными электродвигателями
- Поддерживает различные типы энкодеров для серводвигателей
- Встроенный интерфейс PROFIBUS-DP

Информация для заказа

Состав сервосистемы









Примечание: Цифры (1) (2) (3) (4) б... указывают рекомендуемую последовательность выбора компонентов сервосистемы.

Серводвигатели, кабели электропитания и кабели для подключения энкодеров

Примечание: ①② Подробную информацию о характеристиках и выборе смотрите в разделе серводвигателей.

Сервоприводы

60

Обозначение Характеристики		XtraDrive	XtraDrive-E		XtraDrive-DP-E	Поддерживаемые серводвигатели ①			
				с функцией е-САМ	PROFIBÚS	с интерфейсом PROFIBUS и функцией e-CAM	Поворотные серводвигатели Sigma-II	SmartStep	Линейные двигатели Sigma
3	1-фазный,	30 BT	XD-P3-MN01	XD-P3-MN01-E	-	-	SGMAH-A3A□	R7M-A03030-□	-
	200 B~	50 BT	XD-P5-MN01	XD-P5-MN01-E	-	-	SGMAH-A5D□	R7M-A05030-□	SGLGW-30A050□
		100 BT	XD-01-MN01	XD-01-MN01-E	XD-01-MSD0	XD-01-MSD0-E	SGMAH-01A□, SGMPH-01A□	R7M-A10030-□, R7M-AP10030-□	SGLGW-30A080□, SGLGW-40A140□
		200 Вт	XD-02-MN01	XD-02-MN01-E	XD-02-MSD0	XD-02-MSD0-E	SGMAH-02A□, SGMPH-02A□	R7M-A20030-□, R7M-AP20030-□	SGLFW-20A□, SGLFW-35A120□, SGLGW-40A253A□, SGLGW-60A140□
		400 BT	XD-04-MN01	XD-04-MN01-E	XD-04-MSD0	XD-04-MSD0-E	SGMAH-04A□, SGMPH-04A□	R7M-A40030-□, R7M-AP40030-□	SGLGW-40A365A□, SGLGW-60A253A□
		750 BT	XD-08-MN	XD-08-MN01-E	XD-08-MSD0	XD-08-MSD0-E	SGMAH-08A□, SGMPH-08A□	R7M-A75030-□, R7M-AP75030-□	SGLFW-35A230□, SGLFW-50A200□, SGLGW-60A365A□

Обозначение	Характерис	Характеристики	XtraDrive XtraDrive-E	XtraDrive-DP XtraDrive-DP-E	Поддерживаемые серводвигатели ①					
					с интерфейсом PROFIBUS и функцией e-CAM	Поворотные серводвигатели Sigma-II	SmartStep	Линейные двигатели Sigma		
3	1-фазный, 200 В∼	1,5 кВт	XD-15-MN	XD-15-MN00-E	-	-	SGMPH-15A□	-	SGLFW-50A380□, SGLFW-1ZA200□, SGLGW-90A200A□	
	3-фазный, 400 В~	0,5 кВт	XD-05-TN	XD-05-TN00-E	XD-05-TSD0	XD-05-TSD0-E	SGMGH-05D□, SGMAH-03D□, SGMPH-02D□/04D□	-	SGLFW-35D□	
			1,0 кВт	XD-10-TN	XD-10-TN00-E	XD-10-TSD0	XD-10-TSD0-E	SGMGH-09D□, SGMSH/UH-10D□, SGMAH-07D□, SGMPH-08D□	-	SGLFW-50D200□, SGLTW-35D170□, SGLTW-50D170□
		1,5 кВт XD-15-TN	XD-15-TN00-E	XD-15-TSD0	XD-15-TSD0-E	SGMGH-13D□, SGMSH/UH-15D□, SGMPH-15D□	-	SGLFW-50D380□, SGLFW-1ZD200□		
		2,0	2,0 кВт	XD-20-TN	XD-20-TN00-E	XD-20-TSD0	XD-20-TSD0-E	SGMGH-20D□, SGMSH-20D□	-	SGLTW-35D320□, SGLTW-50D320□
		3,0 кВт XD-30-TN XD-30-TN00-E	XD-30-TSD0	XD-30-TSD0-E	SGMGH-30D□, SGMSH/UH-30D□	-	SGLFW-1ZD380□, SGLTW-40D400□			
		5,0 кВт	XD-50-TN	XD-50-TN00-E	-	-	SGMGH-44D□, SGMSH/UH-40D□, SGMSH-50D□	-	SGLTW-40D600□, SGLTW-80D400□	

Примечание: Совместное применение с линейным двигателем SGLGW-□ предусмотрено с учетом использования стандартных магнитов. Подробную информацию смотрите в разделе линейных двигателей.

Кабели управления (для CN1)

Кабели управления (для CN1)							
Обозначение	Описание	Для подключения к	Длина	Модель			
4	Кабель управления	Модули многоосного	1 м	R88A-CPW001M1			
	(для 1 оси)	управления	2 м	R88A-CPW002M1			
		перемещениями CS1W-MC221	3 м	R88A-CPW003M1			
		CS1W-MC421 C200H-MC221	5 м	R88A-CPW005M1			
	Кабель управления	Модули многоосного	1 м	R88A-CPW001M2			
	(для 2 осей)	управления	2 м	R88A-CPW002M2			
		перемещениями CS1W-MC221	3 м	R88A-CPW003M2			
		CS1W-MC421 C200H-MC221	5 м	R88A-CPW005M2			
	Клеммный блок (для 4 осей)	Модуль многоосного управления перемещениями	-	R88A-TC04-E			
	Кабель для подключения к сервоприводу (для 1 оси)	перемещениями C200HW-MC402-E	1 м	R88A-CMUK001J3-E2			
	Кабели для		1 м	R88A-CMX001S-E			
	подключения модуля ПЛК (для 4 осей)		1 м	R88A-CMX001J1-E			
(5)	Промежуточный блок	Модуль управления позиционированием CS1W-NC1□3, CJ1W-NC1□3 или C200HW-NC113		XW2B-20J6-1B (для 1 оси)			
		Модуль управления позиционированием CS1W-NC2□3/4□3, CJ1W-NC2□3/4□3 или C200HW-NC213/413		XW2B-40J6-2B (для 2 осей)			
		CQM1H-PLB21 CQM1-CPU43		XW2B-20J6-3B (для 1 оси)			
		CJ1M-CPU22/23		XW2B-20J6-8A (для 1 оси) XW2B-40J6-9A (для 2 осей)			
(6)	Кабель для	Промежуточные блоки	1 м	XW2Z-100J-B4			
	подключения к сервоприводу	XW2B-□0J6-□B	2 м	XW2Z-200J-B4			
7	Кабель для	C200H-NC112	0,5 м	XW2Z-050J-A1			
	подключения		1 м	XW2Z-100J-A1			
	к модулю позиционного	C200H-NC211	0,5 м	XW2Z-050J-A2			
	управления		1 м	XW2Z-100J-A2			
	, ,	CQM1-CPU43-V1	0,5 м	XW2Z-050J-A3			
		и CQM1H-PLB21	1 м	XW2Z-100J-A3			
		CS1W-NC113	0,5 м	XW2Z-050J-A6			
		и C200HW-NC113	1 м	XW2Z-100J-A6			
		CS1W-NC213/413	0,5 м	XW2Z-050J-A7			
		и C200HW-NC213/413	1 м	XW2Z-100J-A7			
		CS1W-NC133	0,5 м	XW2Z-050J-A10			
			1 м	XW2Z-100J-A10			
		CS1W-NC233/433	0,5 м	XW2Z-050J-A11			
			1 м	XW2Z-100J-A11			

Обозначение	Описание	Для подключения к	Длина	Модель
7	Кабель для	CJ1W-NC113	0,5 м	XW2Z-050J-A14
	подключения		1 м	XW2Z-100J-A14
	к модулю позиционного	CJ1W-NC213/413	0,5 м	XW2Z-050J-A15
	управления		1 M	XW2Z-100J-A15
	, , ,	CJ1W-NC133	0,5 м	XW2Z-050J-A18
			1 м	XW2Z-100J-A18
		CJ1W-NC233/433	0,5 м	XW2Z-050J-A19
			1 м	XW2Z-100J-A19
		CJ1M-CPU22/23	0,5 м	XW2Z-050J-A27
			1 м	XW2Z-100J-A27
8	Кабель управления	Для подключения к контроллерам общего назначения	1 м	R88A-CPW001S или JZSP-CKI01-1
			2 м	R88A-CPW002S или JZSP-CKI01-2
9	Кабель для	Для подключения	1 м	R88A-CTW001N
	промежуточного клеммного блока	к контроллеру общего назначения	2 м	R88A-CTW002N
	Промежуточный клеммный блок		-	XW2B-50G5

Кабель (для CN5)

Обозначение	Название	Модель
10	Кабель аналоговых сигналов контроля	R88A-CMW001S или DE9404559

Дополнительные принадлежности (для CN3)

Орозначение	название	модель
(1)	Кабель для подключения к компьютеру	R88A-CCW002P2 или JZSP-CMS02

Программируемые терминал

Ооозначение	пазвание	модель
12	4,1" Монохромный терминал программируемый терминал	NT3S-ST126B-E

Дополнительные модули (для CN10)

Обоз	начение Название	Модель
13	Карта входов/выходов, 8 входов/8 выходов	XDIO-08

Фильтры

Обозначение	Применимый сервопривод	Модель фильтра	Номинальный ток	Номинальное напряжение
14)	XD-P3-M□, XD-P5-M□, XD-01-M□, XD-02-M□	R88A-FIW104-SE	4 A	250 В~ однофазн.
	XD-04-M□	R88A-FIW107-SE	7A	
	XD-08-M□	R88A-FIW115-SE	15 A	
	XD-15-M□	R88A-FIW125-SE	25 A	
	XD-05-T□, XD-10-T□, XD-15-T□	R88A-FIW4006-SE	6 A	400 В~ трехфазн.
	XD-20-T□, XD-30-T□	R88A-FIW4010-SE	10 A	
	XD-50-T□	R88A-FIW4020-SE	20 A	





Батарея резервного питания	я абсолютного энко,	дера	Описание	Модель
Название Батарея (требуется для серводвигателей с абсолютным энкодером)		Модель JZSP-BA01 ER6VC3 (3,6 B)	Разъем электропитания Hypertac в исп. IP67, 200 В. (Для двигателей SGMAH/PH-□□A□□□□□-OY и R7M-A□-D на 200 В)	SPOC-06K-FSDN
Разъемы			Разъем электропитания Hypertac в исп. IP67, 400 В. (Для двигателей SGMAH/PH-□□□□□□□□□-OY на 400 В)	LPRA-06B-FRBN
Описание		Модель	Разъем для энкодера, в военном исполнении, IP67	MS3108E20-29S
Разъем для входов/выходов управления (для CN1)		R88A-CNU11C или JZSP-CKI9	(Для двигателей SGMGH-□, SGMSH-□, SGMUH-□)	WISS 100L20-290
Комплект разъемов для XtraDrive Разъемы в комп на напряжение 200 В. DE9406973		XD-CN200K-DE	Разъем электропитания, в военном исполнении, IP67 (Для двигателей SGMGH-(05/10/13)D $□$, SGMSH-(10/15/20)D $□$, SGMUH-(10/15)D $□$ на 400 B)	MS3108E18-10S
(Для двигателей SGMAH/PH-□□A□□□D-OY и R7M-A□-D на 200 B)	SPOC-17H-FRON169 SPOC-06K-FSDN169		Разъем электропитания, в военном исполнении, IP67 (Для двигателей SGMGH-(20/30/44)D□, SGMSH-(30/40/50)D□, SGMUH-(30/40)D□) на 400 B)	MS3108E22-22S
Комплект разъемов для XtraDrive	Разъемы в комплекте	XD-CN400K-DE	Разъем для тормоза, в военном исполнении,	MS3108E10SL-3
на напряжение 400 В. Для двигателей на 400 В SGMAH/PH-□□D□□□D-OY)	DE9406973 SPOC-17H-FRON169		1967 (для серводвигателей SGMGH-□, SGMSH-□, SGMUH-□ на 400 B)	WOO 100E 100E-0
Разъем для энкодера привода Sigma-II (для CN2)			Программное обеспечение для ПК	
		DE9406973 или R88A-CNU01R	Описание	Модель
Разъем энкодера Hypertac в исп. I ′Для двигателей SGMAH/PH-□□□□		SPOC-17H-FRON169	XtraWare	MOTION TOOLS

Технические характеристики

Тип сервопривода		XD-P3-M□	XD-P5-M□	XD-01-M□	XD-02-M□	XD-04-M□	XD-08-M□	XD-15-M□
Трименимый серводвигатель	SGMAH-□	A3A□	A5A□	01A□	02A□	04A□	08A□	15A□
	SGMPH-□	-	-	01A□	02A□	04A□	08A□	-
	R7M-□	A03030-□	A05030-□	A10030-□	A20030-	A40030-□	A75030-□	-
	R7M-□	-	-	AP10030-□	AP20030-□	AP40030-	AP75030-□	-
Макс. допустимая мощность	двигателя Вт	30	50	100	200	400	750	1500
Продолжительный выходной т	гок А (ср.кв.зн.)	0,44	0,64	0,91	2,1	2,8	5,7	11,6
макс. выходной ток	А (ср.кв.зн.)	1,3	2,0	2,8	6,5	8,5	13,9	28
Входное напряжение питания Метод управления Обратная связь	Силовая цепь	Однофазное напряжение 200 230 B~ +10 –15 %						
питания	Цепь управления	Однофазное напряжение 200 230 В~ +10 –15 %						
Метод управления		Однофазный двухполупериодный выпрямитель/IGBT (БТИЗ)/PWM (ШИМ)/синусоидальный ток						
б Обратная связь		Энкодер с последовательным интерфейсом (инкрементное/абсолютное значение)						
	ии/хранения	От 0 до +55°С/от –20 до 85°С						
Влажность эксплуатации/	/хранения	Отн. влажность 90 % или меньше (без конденсации)						
Температура эксплуатации/ Влажность эксплуатации/ Высота над уровнем моря	Я	Не более 1000 м						
Вибро-/Ударопрочность		$4.9 \text{ m/c}^2/19.6 \text{ m/c}^2$						
Исполнение		Для монтажа на основание						
Приблиз. вес	КГ	0,8				1,1	1,7	3,8

Трехфазные приводы на напряжение 400 В

Тип	cep	вопривода		XD-05-T□	XD-10-T□	XD-15-T□	XD-20-T□	XD-30-T□	XD-50-T□
При	Применимый серводвигатель SGMAH-□		03D□	07D□	-	-	-	-	
			SGMPH-□	02D□, 04D□	08D□	15D□	-	-	-
			SGMGH-□	05D□	09D□	13D□	20D□	30D□	44D□
			SGMSH-□	-	10D□	15D□	20D□	30D□	40D□/50D□
			SGMUH-	-	10D□	15D□	-	30D□	40D□
	Макс. допустимая мощность двигателя кВт		0,45	1,0	1,5	2,0	3,0	5,0	
	Продолжительный выходной ток А (ср.кв.зн.)		1,9	3,5	5,4	8,4	11,9	16,5	
_	Мак	с. выходной ток	А (ср.кв.зн.)	5,5	8,5	14	20	28	40,5
ктеристики	Вхо	дное напряжение	Силовая цепь	Для трехфазн.: 380 480 В~, от +10 до –15 % (50/60 Гц)					
рис	питания Цепь управления		Цепь управления	24 B=, +15 %					
akTe	Мет	од управления		Трехфазный двухполупериодный выпрямитель/IGBT (БТИЗ)/РWM (ШИМ)/синусоидальный ток					
хараі	Обр	атная связь		Энкодер с последовательным интерфейсом (инкрементное/абсолютное значение)					
	ᄄ	Температура эксплуатац	ии/хранения	От 0 до +55°С/от –20 до +85°С					
OBH	Температура эксплуатации/хранения Влажность эксплуатации/хранения Высота над уровнем моря		/хранения	Отн. влажность 90 % или меньше (без конденсации)					
SG			Я	Не более 1000 м					
	Вибро-/Ударопрочность		$4.9 \text{ m/c}^2/19.6 \text{ m/c}^2$						
	Исполнение			Для монтажа на основание					
	При	близ. вес	КГ	2,8			3,8		5,5



Габаритные размеры

Сервоприводы						
Характеристики		Модель инвертора	н	w	D	
1-фазный, 200 В~	30 Вт	XD-P3-M□	160	55	130	
	50 BT	XD-P5-M□				
	100 Вт	XD-01-M□				
	200 Вт	XD-02-M□				†
	400 BT	XD-04-M□	160	75	130	н
	750 BT	XD-08-M□	160	90	180	+
	1,5 кВт	XD-15-M□	250	110	180	_ w
3-фазный, 400 В∼	0,5 кВт	XD-05-T□	160	110	180	
	1,0 кВт	XD-10-T□				
	1,5 кВт	XD-15-T□				
	2,0 кВт	XD-20-T□	250	110	0 180	
	3,0 кВт	XD-30-T□				
	5,0 кВт	XD-50-T□	250	125	230	



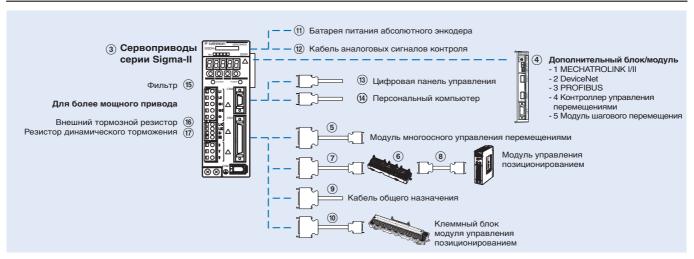


Бескомпромиссное решение

Конструкция сервоприводов серии Sigma II исключает компромиссы между качеством, надежностью или функциональностью. Отличаясь повышенной компактностью, все модели сервоприводов Sigma II снабжены импульсными и аналоговыми входами и поддерживают функцию автоматической настройки. Дополнительные сменные платы расширяют функциональные возможности сервоприводов, позволяя реализовать управление шаговыми или комплексными перемещениями в системах с кулачковой или зубчатой передачей и в системах со связанными осями.

- Трехкратное превышение пикового значения тока над номинальным в течение 3 секунд
- Автоматическое распознавание двигателя функцией автоматической настройки
- Аналоговые и импульсные входы для управления скоростью, крутящим моментом и положением
- Дополнительные модули связи для промышленных сетей, для сети MECHATROLINK-II, сервоприводы, а также модули контроллеров многоосного управления и модули шагового перемещения
- Функция протоколирования с возможностью построения осциллограмм

Информация для заказа







Примечание: Цифры 1 (2 (3 (4)5)... указывают рекомендуемую последовательность выбора компонентов сервосистемы Sigma-II

Серводвигатели, кабели электропитания и кабели для подключения энкодеров

Примечание: 12 Подробную информацию о характеристиках и выборе смотрите в разделе серводвигателей

Сервоприводы

осрвопривод	łoi				
Обозначение	Характеристики		Модель	Совместимые поворотные серводвигатели ①	Совместимые линейные двигатели ①
3	1-фазн. 200 В~	30 Вт	SGDH-A3AE-OY	SGMAH-A3A□	•
		50 BT	SGDH-A5AE-OY	SGMAH-A5D□	SGLGW-30A050□
		100 BT	SGDH-01AE-OY	SGMAH-01A□, SGMPH-01A□	SGLGW-30A080□, SGLGW-40A140□
		200 Вт	SGDH-02AE-OY	SGMAH-02A□, SGMPH-02A□	SGLFW-20A□, SGLFW-35A120□, SGLGW-40A253A□,SGLGW-60A140□
		400 BT	SGDH-04AE-OY	SGMAH-04A□, SGMPH-04A□	SGLGW-40A365A□, SGLGW-60A253A□
		750 BT	SGDH-08AE-S-OY	SGMAH-08A□, SGMPH-08A□	SGLFW-35A230□, SGLFW-50A200□, SGLGW-60A365A□
		1500 BT	SGDH-15AE-S-OY	SGMPH-15A□	SGLFW-50A380□, SGLFW-1ZA200□, SGLGW-90A200A□

Обозначение	Характеристики		Модель	Совместимые поворотные серводвигатели ①	Совместимые линейные двигатели ①
3	3-фазн. 400 В~	0,5 кВт	SGDH-05DE-OY	SGMGH-05D□, SGMAH-03D□, SGMPH-02D□/04D□	SGLFW-35D□
		1,0 кВт	SGDH-10DE-OY	SGMGH-09D \square , SGMSH/UH-10D \square , SGMAH-07D \square , SGMPH-08D \square	SGLFW-50D200□, SGLTW-35D170□, SGLTW-50D170□
		1,5 кВт	SGDH-15DE-OY	SGMGH-13D□, SGMSH/UH-15D□, SGMPH-15D□	SGLFW-50D380□, SGLFW-1ZD200□
		2 кВт	SGDH-20DE-OY	SGMGH-20D□, SGMSH-20D□	SGLTW-35D320□, SGLTW-50D320□
		3 кВт	SGDH-30DE-OY	SGMGH-30D□, SGMSH/UH-30D□	SGLFW-1ZD380□, SGLTW-40D400□
		5 кВт	SGDH-50DE-OY	SGMGH-44D□, SGMSH/UH-40D□, SGMSH-50D□	SGLTW-40D60□, SGLTW-80D400□
		6 кВт	SGDH-60DE-OY	SGMGH-55D□	-
		7,5 кВт	SGDH-75DE-OY	SGMGH-75D□	SGLTW-80D600□
		11 кВт	SGDH-1ADE-OY	SGMGH-1AD□	-
		15 кВт	SGDH-1EDE-OY	SGMGH-1ED□	-
		22 кВт	SGDH-2BDE	SGMBH-2BD□	-
		30 кВт	SGDH-3ZDE	SGMBH-3ZD□	-
		37 кВт	SGDH-3GDE	SGMBH-3GD□	-
		45 кВт	SGDH-4EDE	SGMBH-4ED□	-
		55 кВт	SGDH-5EDE	SGMBH-5ED□	-

Дополнительные модули (для CN10)

Обозначение	Название	Модель
4	1,5-осный многофункциональный контроллер управления перемещениями с интерфейсом Host Link	R88A-MCW151-E
	1,5-осный многофункциональный контроллер управления перемещениями с интерфейсом DeviceNet	R88A-MCW151-DRT-E
	Модуль интерфейса MECHATROLINK-I	JUSP-NS100
	Модуль интерфейса MECHATROLINK-II	JUSP-NS115
	Модуль интерфейса DeviceNet с функциями позиционирования	JUSP-NS300
	Модуль интерфейса PROFIBUS-DP с функциями позиционирования	JUSP-NS500
	Модуль шагового перемещения. Универсальное позиционирование «от точки к точке»	JUSP-NS600

Примечание: ④ Подробную информацию о характеристиках и выборе смотрите в разделе дополнительных устройств для сервопривода **Кабели управления (для CN1)**

Обозначение	Описание	Для подключения к		Модель
5	Кабель управления (для 1 оси)	Модули многоосного управления перемещениями	1 м	R88A-CPW001M1
		CS1W-MC221	2 м	R88A-CPW002M1
		CS1W-MC421 C200H-MC221	3 м	R88A-CPW003M1
		020011 W022 1	5 м	R88A-CPW005M1
	Кабель управления	Модули многоосного управления перемещениями	1 м	R88A-CPW001M2
	(для 2 осей)	CS1W-MC221	2 м	R88A-CPW002M2
		CS1W-MC421 C200H-MC221	3 м	R88A-CPW003M2
		020011 W022 1	5 м	R88A-CPW005M2
	Клеммный блок (для 4 осей)	Модуль многоосного управления перемещениями C200HW-MC402-E	-	R88A-TC04-E
	Кабель для подключения к сервоприводу (для 1 оси)		1 м	R88A-CMUK001J3-E2
	Кабели для подключения		1 м	R88A-CMX001S-E
	модуля ПЛК (для 4 осей)		1 м	R88A-CMX001J1-E
6	Промежуточный блок	Модуль управления позиционированием CS1W-NC1□3, CJ1W-NC1□3 или C200HW-NC113		XW2B-20J6-1B (для 1 оси)
		Модуль управления позиционированием CS1W-NC2 \square 3/4 \square 3, CJ1W-NC2 \square 3/4 \square 3 или C200HW-NC213/413		XW2B-40J6-2B (для 2 осей)
		CQM1H-PLB21 CQM1-CPU43		XW2B-20J6-3B (для 1 оси)
		CJ1M-CPU22/23		XW2B-20J6-8A (для 1 оси) XW2B-40J6-9A (для 2 осей)
7	Кабель для подключения	Промежуточные блоки XW2B-□0J6-□B	1 м	XW2Z-100J-B4
	к сервоприводу		2 м	XW2Z-200J-B4
8	Кабель для подключения	C200H-NC112	0,5 м	XW2Z-050J-A1
	к модулю позиционного управления		1 м	XW2Z-100J-A1
		C200H-NC211	0,5 м	XW2Z-050J-A2
			1 м	XW2Z-100J-A2
		CQM1-CPU43-V1 и CQM1H-PLB21	0,5 м	XW2Z-050J-A3
			1 м	XW2Z-100J-A3
		CS1W-NC113 и C200HW-NC113	0,5 м	XW2Z-050J-A6
			1 м	XW2Z-100J-A6
		CS1W-NC213/413 и	0,5 м	XW2Z-050J-A7
		C200HW-NC213/413	1 м	XW2Z-100J-A7
		CS1W-NC133	0,5 м	XW2Z-050J-A10
			1 м	XW2Z-100J-A10
		CS1W-NC233/433	0,5 м	XW2Z-050J-A11
			1 м	XW2Z-100J-A11



Сервопривод Sigma-II

Обозначение	Описание	Для подключения к		Модель
8	Кабель для подключения	CJ1W-NC113	0,5 м	XW2Z-050J-A14
	к модулю позиционного		1 м	XW2Z-100J-A14
	управления	CJ1W-NC213/413	0,5 м	XW2Z-050J-A15
			1 м	XW2Z-100J-A15
		CJ1W-NC133	0,5 м	XW2Z-050J-A18
			1 м	XW2Z-100J-A18
		CJ1W-NC233/433	0,5 м	XW2Z-050J-A19
			1 м	XW2Z-100J-A19
		CJ1M-CPU22/23	0,5 м	XW2Z-050J-A27
			1 м	XW2Z-100J-A27
9	Кабель управления	Для подключения к контроллерам общего назначения	1 м	R88A-CPW001S
				JZSP-CKI01-1
			2 м	R88A-CPW002S
				JZSP-CKI01-1
	Кабель для промежуточного	Контроллер общего назначения	1 м	R88A-CTW001N
	клеммного блока		2 м	R88A-CTW002N
	Промежуточный клеммный блок		-	XW2B-50G5

Батарея резервного питания абсолютного энкодера (для CN8)

Обозначение	Название	Модель
11)	Батарея для приводов от 30 Вт до 5 кВт	JZSP-BA01
	Батарея для приводов от 6 кВт до 15 кВт	JZSP-BA01-1

Кабель (для CN5)

Обозначение	Название	Модель
12		R88A-CMW001S или DE9404559

Дополнительные принадлежности (для CN3)

Обозначение	Название	Модель
13	Модуль настройки параметров с кабелем	JUSP-OP02A-2 или R88A-PR02W
14)	Кабель для подключения к компьютеру	R88A-CCW002P2 или JZSP-CMS02

Фильтры

Обозначение	Применимый сервопривод	Модель фильтра	Номинальный ток	Номинальное напряжение
15	SGDH-A3AE-OY,SGDH-A5AE-OY, SGDH-01AE-OY, SGDH-02AE-OY	R88A-FIW104-SE		250 В~ однофазн.
	SGDH-04AE-OY	R88A-FIW107-SE	7 A	
	SGDH-08AE-S-OY	R88A-FIW115-SE	15 A	
	SGDH-15AE-S-OY	R88A-FIW125-SE	25 A	
	SGDH-05DE-OY, SGDH-10DE-OY, SGDH-15DE-OY	R88A-FIW4006-SE	6 A 400 B~ трехфазн	400 В~ трехфазн.
	SGDH-20DE-OY, SGDH-30DE-OY	R88A-FIW4010-SE	10 A	
	SGDH-50DE-OY	R88A-FIW4020-SE	20 A	
	SGDH-60DE-OY, SGDH-75DE-OY	R88A-FIW4030-SE	30 A	
	SGDH-1ADE-OY, SGDH-1EDE-OY	R88A-FIW4055-SE	55 A	
	SGDH-2BDE, SGDH-3ZDE, SGDH-3GDE	FN258-180-07	180 A	
	SGDH-4EDE, SGDH-5EDE	FN359-250-99	250 A	

Внешний тормозной резистор

Обозначение	Применимый сервопривод	Модель блока тормозных резисторов	Характеристики
16	от SGDH-60DE-OY до -75DE-OY	JUSP-RA18	18 Ом, 880 Вт
	от SGDH-1ADE-OY до -1EDE-OY	JUSP-RA19	14,25 Ом, 1760 Вт
	SGDH-2BDE	JUSP-RA12	9 Ом, 3600 Вт
	SGDH-3ZDE	JUSP-RA13	6,7 Ом, 3600 Вт
	SGDH-3GDE	JUSP-RA14	5 Ом, 4800 Вт
	SGDH-4EDE	JUSP-RA15	4 Ом, 6000 Вт
	SGDH-5EDE	JUSP-RA16	3,8 Ом, 7200 Вт

Блоки резисторов динамического торможения

Обозначение	Модель сервопривода	Модель блока тормозных резисторов	Характеристики. Схема «звезды»
17	SGDH-2BDE, SGDH-3ZDE	JUSP-DB03	180 Вт, 0,8 Ом
	SGDH-3GDE	JUSP-DB04	180 Вт, 0,8 Ом
	SGDH-4EDE	JUSP-DB05	180 Вт, 0,8 Ом
	SGDH-5EDE	JUSP-DB06	300 Вт, 0,8 Ом

Разъемы

Описание	Модель
Разъем для входов/выходов управления (для CN1)	R88A-CNU11C или JZSP-CKI9
Разъем для энкодера привода Sigma-II (для CN2)	JZSP-CMP9-1
Разъем интерфейса связи (для CN3)	R7A-CNA01R

Программное обеспечение для ПК

Описание	Модель
Программный инструмент для конфигурирования и контроля серводвигателей и инверторов. (CX-Drive версии 1.11 или выше)	CX-DRIVE
Полный программный пакет от компании Omron, включающий CX-Drive (СX-One версии 1.1 или выше)	CX-ONE



Сервопривод Sigma-II

Технические характеристики

Однофазные приводы на напряжение 230 В

Тиі	1 сервопривода	SGDH-□	A3AE-OY	A5AE-OY	01AE-OY	02AE-OY	04AE-OY	08AE-S-OY	15AE-S-OY		
Пр	Применимый серводвигатель SGMAH-□ SGMPH-□		A3A□	A5A□	01A□	02A□	04A□	08A□	-		
			-	-	01A□	02A□	04A□	□A80	15A□		
	Макс. допустимая мощность	30	50	100	200	400	750	1500			
	Продолжительный выходно	й ток А (ср.кв.зн.)	0,44	0,64	0,91	2,1	2,8	5,7	11,6		
Ž	Макс. выходной ток	А (ср.кв.зн.)	1,3	2,0	2,8	6,5	8,5	13,9	28		
Ē	Входное напряжение	Силовая цепь	Однофазное нап	ряжение 200 2	30 B∼ +10 −15	%		220 230 B~	= .		
ğ	Питания	Цепь управления	Однофазное нап	ряжение 200 2	+10 –15 % (50/60 Гц)						
ak Te	Метод управления		Однофазный двухполупериодный выпрямитель/IGBT (БТИЗ)/PWM (ШИМ)/синусоидальный ток								
характ	Обратная связь		Энкодер с последовательным интерфейсом (инкрементное/абсолютное значение)								
	температура эксплуата	ции/хранения	От 0 до +55°C/от –20 до 85°C								
Основные	Влажность эксплуатаци	Z		Отн. влажность 90 % или меньше (без конденсации)							
3	5 Высота над уровнем мо	ря	Не более 1000 м								
0	Вибро-/Ударопрочности	4,9 m/c ² /19,6 m/c ²									
	Исполнение	Для монтажа на основание									
	Приблиз. вес	КГ	0,8				1,1	1,7	3,8		

Трехфазн., 400 В (до 15 кВт)

Тип	сервопривода	SGDH-□	05DE-OY	10DE-OY	15DE-OY	20DE-OY	30DE-OY	50DE-OY	60DE-OY	75DE-OY	1ADE-OY	1EDE-OY
При	Применимый серводвигатель SGMGH-□		05D□	09D□	13D□	20D□	30D□	44D□	55D□	75D□	1AD□	1ED□
		SGMSH-□	-	10D□	15D□	20D□	30D□	40D□/50D□	-	-	-	-
		SGMUH-□	-	10D□	15D□	-	30D□	40D□	-	-	-	-
	Макс. допустимая мощнос	ть двигателя кВт	0,45	1,0	1,5	2,0	3,0	5,0	6,0	7,5	11	15
	Продолжительный выходной ток А (ср.кв.зн.)		1,9	3,5	5,4	8,4	11,9	16,5	20,8	25,4	28,1	37,2
Ž	Макс. выходной ток	А (ср.кв.зн.)	5,5	8,5	14	20	28	40,5	55	65	70	85
	Входное напряжение	Силовая цепь	Трехфазное напряжение 380 480 B~ +10 –15 % (50/60 Гц)									
ри	питания	24 B= +15 %										
3KTE	Метод управления		Трехфазный двухполупериодный выпрямитель/IGBT (БТИЗ)/PWM (ШИМ)/синусоидальный ток									
хар	Обратная связь		Энкодер с послед. интерф. (инкрементный/абсолютный)									
	Температура эксплуата	ации/хранения	От 0 до +55°C/от –20 до +85°C									
Основные	Влажность эксплуатац	ии/хранения	Отн. влажность 90 % или меньше (без конденсации)									
CHO	5 Высота над уровнем м	оря	Не более 1	000 м								
0	Вибро-/Ударопрочност	ъ	$4,9 \text{ m/c}^2/19,$	6 м/с ²								
	Исполнение			Для монтажа на основание								
	Приблиз. вес	КГ	2,8			3,8		5,5	15		22	

Трехфазные приводы на напряжение 400 В (от 22 кВт до 55 кВт)

Тип	се	рвопривода	SGDH-□	2BDE	3ZDE	3GDE	4EDE	5EDE	
При	Применимый серводвигатель SGMBH-□			2BD□A	3ZD□A	3GD□A	4ED□A	5ED□A	
	Макс. допустимая мощность двигателя кВт			22	30	37	45	55	
	Пр	одолжительный выходно	й ток А (ср.кв.зн.)	58	80	100	127	150	
Ž	Макс. выходной ток А (ср.кв.зн.)		120	170	210	260	310		
			Трехфазное напряжение 380 480 B~ +10 −15 % (50/60 Гц)						
еристи	питания Цепь управления		24 B= +15 %						
akte	Метод управления		Трехфазный двухполупериодный выпрямитель/IGBT (БТИЗ)/РWM (ШИМ)/синусоидальный ток						
	Об	ратная связь		Энкодер с послед. интерф. (инкрементный/абсолютный)					
	E	Температура эксплуата	ации/хранения	От 0 до +55°C/от –20 до +85°C					
Основные	ВИ	Влажность эксплуатац	ии/хранения	Отн. влажность 90 % или меньше (без конденсации)					
3	5	Высота над уровнем м	оря	Не более 1000 м					
0	Вибро-/Ударопрочность			$4,9 \text{ m/c}^2/19,6 \text{ m/c}^2$					
	Исполнение			Для монтажа на основание					
	Приблиз. вес кг 4			40 65					



Сервопривод Sigma-II

Габаритные размеры

Характеристики		Модель привода	н	w	D	
1-фазный, 200 В∼	30 Вт	SGDH-A3AE-OY	160	55	130	
	50 BT	SGDH-A5AE-OY				
	100 Вт	SGDH-01AE-OY				
	200 Вт	SGDH-02AE-OY				
	400 Вт	SGDH-04AE-OY	160	75	130	
	750 BT	SGDH-08AE-S-OY	160	90	180	
	1,5 кВт	SGDH-15AE-S-OY	250	110	180	
3-фазный, 400 В∼	0,5 кВт	SGDH-05DE-OY	160	110	180	
	1,0 кВт	SGDH-10-DE-OY				
	1,5 кВт	SGDH-15AE-OY				
	2,0 кВт	SGDH-20DE-OY	250	250 110	110 180	
	3,0 кВт	SGDH-30DE-OY				
	5,0 кВт	SGDH-50DE-OY	250	125	230	
	6,0 кВт	SGDH-60DE-OY	350	230	235	
	7,5 кВт	SGDH-75DE-OY				
	11 кВт	SGDH-1ADE-OY	450	260	285	
	15 кВт	SGDH-1EDE-OY				
	22 кВт	SGDH-2BDE	500	370	348	
	30 кВт	SGDH-3ZDE				
	37 кВт	SGDH-3GDE	475	500	348	
	45 кВт	SGDH-4EDE	475	550	348	
	55 кВт	SGDH-5FDF				

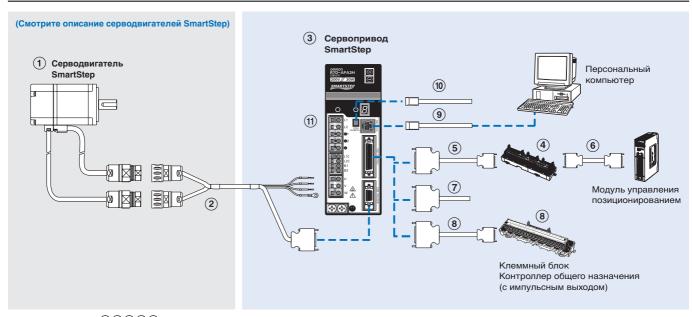


Сервосистема, сравнимая по простоте с шаговыми двигателями

Сервосистема SmartStep призвана упростить и ускорить переход от шаговых электродвигателей к сервоприводам. Сервопривод SmartStep оснащен входом импульсной последовательности, снабжен функцией автоматической настройки в реальном времени и легко конфигурируется с помощью микропереключателей, вынесенных на лицевую панель. Таким образом, сервосистема SmartStep, с одной стороны, так же проста и практична, как обычный шаговый электродвигатель, а с другой стороны, наделена дополнительными преимуществами, свойственными сервоприводам.

- Выходная мощность от 30 до 750 Вт
- Кратковременное 300% превышение номинального тока
- Управление через импульсный вход (скоростью и положением)
- Разрешающая способность по положению 8000 шагов на один оборот
- Автоматическая настройка в реальном времени с 10 уровнями точности

Информация для заказа



Примечание: Цифры 12345... указывают рекомендуемую последовательность выбора компонентов сервосистемы

Серводвигатели, кабели электропитания и кабели для подключения энкодеров

Примечание: ①② Подробную информацию о характеристиках и выборе двигателей смотрите в разделе серводвигателей SmartStep

Сервоприводы

Обозначение			CmartCton	Поддерживаемые серводвигатели 1		
				Цилиндрическая модель	Укороченная (плоская) модель	
3	200 B~	30 BT	R7D-APA3H	R7M-A03030-□	-	
		50 BT	R7D-APA5H	R7M-A05030-□	-	
		100 BT	R7D-AP01H	R7M-A10030-□	R7M-AP10030-□	
		200 BT	R7D-AP02H	R7M-A20030-□	R7M-AP20030-□	
		400 BT	R7D-AP04H	R7M-A40030-□	R7M-AP40030-□	
		750 BT	R7D-AP08H	R7M-A75030-□	R7M-AP75030-□	

Кабели управления (разъем CN1)

Обозначение	Название	Поддерживаемые блоки/модули	Модель	Имеющиеся длины
4	Промежуточный блок	Модули управления позиционированием (не поддерживает функции связи.) Модули: CS1W-NC113/133, CJ1W-NC113/133, C200HW-NC113 и C200H-NC112	XW2B-20J6-1B (для 1 оси)	
		Модули управления позиционированием (не поддерживает функции связи.) Модули: CS1W-NC213/233/413/433, CJ1W-NC213/233/413/433, C200HW-NC213/413, C500-NC113/211 и C200H-NC211	XW2B-40J6-2B (для 2 осей)	
		Модули управления позиционированием (не поддерживает функции связи.) Модули: CQM1H-PLB21 и CQM1-CPU43-V1	XW2B-20J6-3B (для 1 оси)	
		Модули управления позиционированием (поддерживает функции связи) Модули: CS1W-NC213/233/413/433, CJ1W-NC213/233/413/433	XW2B-40J6-4A (для 2 осей)	
		Модуль СJ1M-CPU22/23 (не поддерживает функции связи.)	XW2B-20J6-8A (для 1 оси) XW2B-40J6-9A (для 2 осей)	
5	Кабель для	Не поддерживает функции связи. (для XW2B-□□J6-□B)	XW2Z-□□□J-B5	1 м или 2 м
	подключения к сервоприводу	Поддерживает функции связи. (для XW2B-□□J6-4B)	XW2Z-□□□J-B7	(На месте пустых квадратов указывается длина кабеля)

Привод SmartStep

Обозначение	Название	Поддерживаемые блоки/модули	Модель	Имеющиеся длины
6	Кабель для модуля	CQM1H-PLB21 и CQM1-CPU43-V1	XW2Z-□□□J-A3	0,5 м или 1 м
	управления	C200H-NC112	XW2Z-□□□J-A4	(На месте пустых
	позиционированием	С200H-NC211 и C500-NC113/211	XW2Z-□□□J-A5	квадратов указывается длина кабеля.)
		CS1W-NC113 и C200HW-NC113	XW2Z-□□□J-A8	Armia nacornii)
		CS1W-NC213/413 и C200HW-NC213/413	XW2Z-□□□J-A9	
		CS1W-NC133	XW2Z-□□□J-A12	
		CS1W-NC233/433	XW2Z-□□□J-A13	
		CJ1W-NC113	XW2Z-□□□J-A16	
		CJ1W-NC213/413	XW2Z-□□□J-A17	
		CJ1W-NC133	XW2Z-□□□J-A20	
		CS1W-NC233/433	XW2Z-□□□J-A21	
		CJ1M-CPU22/23	XW2Z-□□□J-A26	
7	Кабель управления	Контроллеры общего назначения	R88A-CPU□□□S	1 м или 2 м
8		Контроллеры общего назначения	R88A-CTU□□□N	(На месте пустых квадратов указывается длина кабеля.)
	Клеммный блок		XW2B-40F5-P	

Кабель для подключения к разъему CN3

Кабель для подключения к разъе	VM	CN4
--------------------------------	----	-----

Обозначение	Название	Модель	Обозначение	Название	Модель
9	Кабель для подключения к ПК	R7A-CCA002P2	10	Кабель аналоговых сигналов контроля	R88A-CMW001S

Фильтры

Обозначение	Применимый сервопривод	Модель фильтра	Номинальный ток	Номинальное напряжение
11)	R7D-APA3H, R7D-APA5H, R7D-AP01H, R7D-AP02H	R88A-FIW104-E	4 A	250 B~
	R7D-AP04H	R88A-FIW107-E	7 A	Одна фаза
	R7D-AP08H	R88A-FIW115-E	15 A	

Разъемы

220 Вт, 47 Ом

Описание		Модель
Разъем для входов/выходов управления (для CN1)		R88A-CNU01C
Комплект разъемов для сервосистемы SmartStep	Модели в комплекте	R7A-CNA00K-DE
Разъем для подключения энкодера серводвигателя SmartStep (для CN2)	R7A-CNA01R	
Гнездовой разъем электропитания Hypertac	SPOC-06K-FSDN169	
Гнездовой разъем Hypertac для подключения энкодера	SPOC-17H-FRON169	

•		
Внешний тормозной резистор		
Гнездовой разъем Hypertac для подключения энкодера	SPOC-17H-F	RON169
Гнездовой разъем электропитания Hypertac	SPOC-06K-F	SDN169
. accom Hammedian commentation acknowledge acknowledge		

R88A-RR22047S

TIYIDI ATIN HACIPONKN HAPAMETPOD N HPOLPAMMHOE C	оеспечение для по
Описание	Модель
Пульт для копирования параметров (с кабелем)	R7A-PR02A
Программный инструмент для конфигурирования и контроля серводвигателей и инверторов (СХ-Drive версии 1.11 или выше)	CX-DRIVE
Полный программный пакет от компании Omron, включающий CX-Drive (CX-One версии 1.1 или выше)	CX-ONE



Привод SmartStep

Технические характеристики

Общие характеристики	
Параметр	Характеристики
Рабочая температура окружающей среды	от 0 до 55°C
Рабочая влажность окружающей среды	90 % макс. (без конденсации)
Температура окружающей среды при хранении	от –20 до 85°C
Влажность окружающей среды при хранении	90 % макс. (без конденсации)
Окружающая среда при хранении/эксплуатации	Отсутствие агрессивных газов
Устойчивость к вибрации	10 55 Гц в каждом из направлений X, Y и Z, с двойной амплитудой 0,1 мм или максимальным ускорением 4,9 м/с ² (наименьшее из указанного)
Ударопрочность	Три раза в каждом из направлений X, Y и Z с максимальным ускорением 19,6 м/с ²
Сопротивление изоляции	Между клеммами электропитания и корпусом: Не менее 0,5 МОм (при 500 В=)
Электрическая прочность диэлектрика	Между клеммами электропитания и корпусом: 1500 В∼, 50/60 Гц, в течение 1 мин Между любой сигнальной цепью управления и корпусом: 500 В∼, в течение 1 мин.
Корпус и степень защиты	Установка в панель (IP10).
Международные стандарты	Получены сертификаты UL, cUL и EN (Директива по ЭМС и Директива по низковольтному оборудованию)

Эксплуатационные характеристики

Параметр	Входное напряжен	ие 200 В~						
	30 Вт	50 BT	100 Вт	200 Вт	400 BT	750 BT		
	R7D-APA3H	R7D-APA5H	R7D-AP01H	R7D-AP02H	R7D-AP04H	R7D-AP08H		
Продолжительный выходной ток (ср.кв.зн.)	0,42	0,6	0,89	2,0	2,6	4,4		
Кратковременный максимальный выходной ток (ср.кв.зн.)	1,3	1,9	2,8	6,0	8,0	13,9		
Напряжение питания цепей управления	Однофазное напря	кение 200/230 B~ (1	70 253 B) 50/60 Γι	(
Напряжение питания силовых цепей			70 253 В) 50/60 Гц вать трехфазное на		~)			
Метод управления	Полностью цифров	ое сервоуправление)					
Обратная связь по скорости	Инкрементный энко	дер с разрешением	2000 импульсов/обо	рот				
Метод преобразования (тип инвертора)	ШИМ (PWM) на баз	е БТИЗ (IGBT)						
Частота ШИМ	11,7 кГц							
Bec	0,8	0,8	0,8	0,8	1,1	1,7		
Напряжение питания применимых двигателей	200 B							
Мощность применимых двигателей	30 Вт	50 BT	100 Вт	200 Вт	400 Вт	750 BT		
Допустимая частота управляющих импульсов	250 кГц							
Совместимый серводвигатель (R7M-)	A03030	A05030	A10030 AP10030	A20030 AP20030	A40030 AP40030	A75030 AP75030		

Габаритные размеры

Сервоприводы

Основные размеры						
Характеристики		Модель инвертора	Н	W	D	
1-фазн., 200 В~	30 Вт	R7D-APA3H	160	55	130	
	50 BT R7D-APA5H					
	100 Вт	R7D-AP01H		н	[]	
	200 Вт	R7D-AP02H			H	
	400 BT	R7D-AP04H	160	75	130 H	- t D,
	750 BT	R7D-AP08H	160	90	180	W

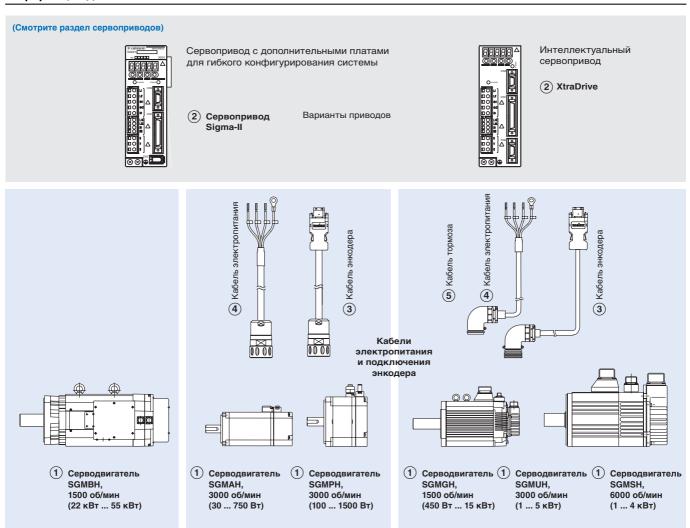




Серия идеальных сервоприводов для управления перемещениями. Высокое быстродействие, высокая скорость, высокая точность

- Шесть моделей различной конструкции в составе этого функционально завершенного семейства позволяют подобрать подходящий серводвигатель для любой задачи в соответствии с требованиями к мощности, скорости и производительности.
- Пиковый крутящий момент до 300 % от номинального в течение 3 секунд
- Электродвигатель распознается сервоприводом автоматически
- В наличии модели в исполнении IP67 и модели с масляным уплотнением вала
- Энкодеры с высоким разрешением

Информация для заказа



Примечание: Цифры (1)(2)(3)... указывают рекомендуемую последовательность выбора серводвигателя и кабелей **Серводвигатель**

① Выберите подходящий двигатель из семейств SGMAH, SGMPH, SGMGH, SGMUH, SGMSH, SGMBH, руководствуясь таблицами, приведенными на последующих страницах

Сервопривод

72

Примечание: Выбор сервопривода (Sigma-II или XtraDrive) влияет на выбор кабеля энкодера

Оподробную информацию о характеристиках и о выборе приводов и дополнительных принадлежностей смотрите в разделе сервоприводов Sigma-II или XtraDrive

SGMAH – серводвигатели цилиндрической формы на 3000 об/мин (30 ... 750 Вт)

Обозначение	Характерис	тики		Модель	Подходящие серводвигатели				
	Напряжение	Энкодер и конструкция		Номинал крутящи	тьный й момент	Мощность	серводвигателя	Sigma-II	XtraDrive
	230 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	0,096	Н∙м	30 BT	SGMAH-A3AAA61D-OY	SGDH-A3AE-OY	XD-P3-MN01
		(13 pasp.)		0,159	Н∙м	50 BT	SGMAH-A5AAA61D-OY	SGDH-A5AE-OY	XD-P5-MN01
				0,318	Н∙м	100 Bt	SGMAH-01AAA61D-OY	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN01
		Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		0,637	Н∙м	200 Bt	SGMAH-02AAA61D-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
		шпонкои и резвоои		1,27	Н∙м	400 Bt	SGMAH-04AAA61D-OY	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN01
				2,39	Н∙м	750 Bt	SGMAH-08AAA61D-OY	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN
			С тормозом	0,096	Н∙м	30 BT	SGMAH-A3AAA6CD-OY	SGDH-A3AE-OY	XD-P3-MN01
				0,159	Н∙м	50 BT	SGMAH-A5AAA6CD-OY	SGDH-A5AE-OY	XD-P5-MN01
				0,318	Н∙м	100 Вт	SGMAH-01AAA6CD-OY	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN01
				0,637	Н∙м	200 Вт	SGMAH-02AAA6CD-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
				1,27	Н∙м	400 Bt	SGMAH-04AAA6CD-OY	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN0 ²
				2,39	Н∙м	750 Bt	SGMAH-08AAA6CD-OY	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN
		Абсолютный энкодер (16 разр.)	Без тормоза	0,096	Н∙м	30 BT	SGMAH-A3A1A61D-OY	SGDH-A3AE-OY	XD-P3-MN0
				0,159	Н∙м	50 BT	SGMAH-A5A1A61D-OY	SGDH-A5AE-OY	XD-P5-MN0
		Прямолинейный вал		0,318	Н∙м	100 Вт	SGMAH-01A1A61D-OY	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN0
		со шпонкой и резьбой		0,637	Н∙м	200 Вт	SGMAH-02A1A61D-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN0
75				1,27	Н∙м	400 BT	SGMAH-04A1A61D-OY	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN0
				2,39	Н∙м	750 BT	SGMAH-08A1A61D-OY	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN
			С тормозом	0,096	Н∙м	30 BT	SGMAH-A3A1A6CD-OY	SGDH-A3AE-OY	XD-P3-MN0
				0,159	Н∙м	50 BT	SGMAH-A5A1A6CD-OY	SGDH-A5AE-OY	XD-P5-MN0
				0,318	Н∙м	100 BT	SGMAH-01A1A6CD-OY	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN0
				0,637	Н∙м	200 Bt	SGMAH-02A1A6CD-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN0
				1,27	Н∙м	400 Bt	SGMAH-04A1A6CD-OY		XD-04-MN0
				2,39	Н∙м	750 Bt	SGMAH-08A1A6CD-OY		
	400 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	0,955		300 Bt	SGMAH-03DAA61D-OY		XD-05-TN
		(13 разр.)		2,07	Н∙м	650 Bt	SGMAH-07DAA61D-OY		XD-10-TN
		Прямолинейный вал со шпонкой	С тормозом	0,955		300 Вт	SGMAH-03DAA6CD-OY		XD-05-TN
		со шпопкои		2,07	Н∙м	650 Bt	SGMAH-07DAA6CD-OY		XD-10-TN
		Абсолютный энкодер	Без тормоза	0,955		300 Вт	SGMAH-03D1A61D-OY		XD-05-TN
		(16 разр.)		2,07	Н∙м	650 Bt	SGMAH-07D1A61D-OY		XD-10-TN
		Прямолинейный вал со шпонкой	С тормозом	0,955		300 BT	SGMAH-03D1A6CD-OY		XD-05-TN
		со шпонком		2,07	Н∙м	650 Bt	SGMAH-07D1A6CD-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN

SGMPH - серводвигатели плоской укороченной формы, 3000 об/мин (100 ... 1500 Вт)

Обозначение	Характерис	тики		Модель	Подходящие серв	водвигатели			
	Напряжение	Энкодер и конструкция		Номинал крутящи	пьный ій момент	Мощность	серводвигателя	Sigma-II	XtraDrive
1)	230 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	0,318		100 BT	SGMPH-01AAA61D-OY	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN01
		(13 разр.)		0,637		200 Вт	SGMPH-02AAA61D-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
		Прямолинейный вал		1,27	Н∙м	400 BT			XD-04-MN01
		со шпонкой и резьбой		2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08AAA61D-OY		
				4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15AAA61D-OY	SGDH-15AE-S-OY	
			С тормозом	0,318	Н∙м	100 BT	SGMPH-01AAA6CD-OY	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN01
			- Пориности	0.637		200 BT	SGMPH-02AAA6CD-OY		XD-02-MN01
				1,27	Н∙м	400 BT	SGMPH-04AAA6CD-OY	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN01
				2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08AAA6CD-OY		
				4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15AAA6CD-OY		
		Абсолютный энкодер	Без тормоза	0,318		100 BT	SGMPH-01A1A61D-OY		XD-01-MN01
		(16 разр.) Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		0,637		200 BT	SGMPH-02A1A61D-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
				1,27	Н∙м	400 BT	SGMPH-04A1A61D-OY	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN01
				2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08A1A61D-OY	SGDH-08AE-S-OY	
_				4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15A1A61D-OY		
			С тормозом	0,318		100 BT	SGMPH-01A1A6CD-OY		XD-01-MN01
				0,637		200 BT	SGMPH-02A1A6CD-OY	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
				1,27	Н∙м	400 BT	SGMPH-04A1A6CD-OY		XD-04-MN01
C. T. C.				2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08A1A6CD-OY	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN
19.				4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15A1A6CD-OY	SGDH-15AE-S-OY	XD-15-MN
	400 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза		Н∙м	200 Вт	SGMPH-02DAA61D-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
		(13 разр.)		1,27	Н∙м	400 BT	SGMPH-04DAA61D-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
		Прямолинейный вал		2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08DAA61D-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
		со шпонкой		4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15DAA61D-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
			С тормозом	0,637	Н∙м	200 Вт	SGMPH-02DAA6CD-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
				1,27	Н∙м	400 BT	SGMPH-04DAA6CD-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
				2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08DAA6CD-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
				4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15DAA6CD-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
		Абсолютный энкодер	Без тормоза	0,637	Н∙м	200 Вт	SGMPH-02D1A61D-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
		(16 pasp.)		1,27	Н∙м	400 Bt	SGMPH-04D1A61D-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
		Прямолинейный вал		2,39	Н∙м	750 BT	SGMPH-08D1A61D-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
		со шпонкой		4,77	Н∙м	1500 Вт	SGMPH-15D1A61D-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
			С тормозом	0,637	Н∙м	200 Вт	SGMPH-02D1A6CD-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
				1,27	Н∙м	400 Bt	SGMPH-04D1A6CD-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
				2,39	Н∙м	750 Bt	SGMPH-08D1A6CD-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
				4,77	Н∙м	1500 BT	SGMPH-15D1A6CD-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN



SGMGH – серводвигатели на 1500 об/мин (0,45 ... 15 кВт)

Обозначение	Характерист	гики						Модель	Подходящие серводвигатели (2		
	Напряжение	Энкодер и конструкция		Номина крутящі	льный ий момент	Мощно	СТЬ	серводвигателя	Sigma-II	XtraDrive	
1)	400 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	2,84	Н∙м	0,45	кВт	SGMGH-05DCA6F-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN	
		(17 pasp.)		5,39	Н∙м	0,85	кВт	SGMGH-09DCA6F-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN	
		Прямолинейный вал		8,34	Н∙м	1,3	кВт	SGMGH-13DCA6F-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN	
		со шпонкой и резьбой		11,5	Н∙м	1,8	кВт	SGMGH-20DCA6F-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN	
				18,6	Н∙м	2,9	кВт	SGMGH-30DCA6F-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN	
				28,4	Н∙м	4,4	кВт	SGMGH-44DCA6F-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN	
				35,0	Н∙м	5,5	кВт	SGMGH-55DCA6F-OY	SGDH-60DE-OY	-	
				48,0	Н∙м	7,5	кВт	SGMGH-75DCA6F-OY	SGDH-75DE-OY	-	
				70,0	Н∙м	11,5	кВт	SGMGH-1ADCA6F-OY	SGDH-1ADE-OY	-	
				95,4	Н∙м	15,0	кВт	SGMGH-1EDCA6F-OY	SGDH-1EDE-OY	-	
			С тормозом	2,84	Н∙м	0,45	кВт	SGMGH-05DCA6H-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN	
				5,39	Н∙м	0,85	кВт	SGMGH-09DCA6H-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN	
				8,34	Н∙м	1,3	кВт	SGMGH-13DCA6H-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN	
				11,5	Н∙м	1,8	кВт	SGMGH-20DCA6H-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN	
				18,6	Н∙м	2,9	кВт	SGMGH-30DCA6H-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN	
4.0				28,4	Н∙м	4,4	кВт	SGMGH-44DCA6H-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN	
				35,0	Н∙м	5,5	кВт	SGMGH-55DCA6H-OY	SGDH-60DE-OY	-	
				48,0	Н∙м	7,5	кВт	SGMGH-75DCA6H-OY	SGDH-75DE-OY	-	
				70,0	Н∙м	11,5	кВт	SGMGH-1ADCA6H-OY	SGDH-1ADE-OY	-	
				95,4	Н∙м	15,0	кВт	SGMGH-1EDCA6H-OY	SGDH-1EDE-OY	-	
		Абсолютный энкодер	Без тормоза	2,84	Н∙м	0,45	кВт	SGMGH-05D2A6F-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN	
		(17 разр.) Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		5,39	Н∙м	0,85	кВт	SGMGH-09D2A6F-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN	
				8,34	Н∙м	1,3	кВт	SGMGH-13D2A6F-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN	
				11,5	Н∙м	1,8	кВт	SGMGH-20D2A6F-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN	
				18,6	Н∙м	2,9	кВт	SGMGH-30D2A6F-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN	
				28,4	Н∙м	4,4	кВт	SGMGH-44D2A6F-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN	
				35,0	Н∙м	5,5	кВт	SGMGH-55D2A6F-OY	SGDH-60DE-OY	-	
				48,0	Н∙м	7,5	кВт	SGMGH-75D2A6F-OY	SGDH-75DE-OY	-	
				70,0	Н∙м	11,5	кВт	SGMGH-1AD2A6F-OY	SGDH-1ADE-OY	-	
				95,4	Н∙м	15,0	кВт	SGMGH-1ED2A6F-OY	SGDH-1EDE-OY	-	
			С тормозом	2,84	Н∙м	0,45	кВт	SGMGH-05D2A6H-OY	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN	
				5,39	Н∙м	0,85	кВт	SGMGH-09D2A6H-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN	
				8,34	Н∙м	1,3	кВт	SGMGH-13D2A6H-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN	
				11,5	Н∙м	1,8	кВт	SGMGH-20D2A6H-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN	
				18,6	Н∙м	2,9	кВт	SGMGH-30D2A6H-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN	
				28,4	Н∙м	4,4	кВт	SGMGH-44D2A6H-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN	
				35,0	Н∙м	5,5	кВт	SGMGH-55D2A6H-OY	SGDH-60DE-OY	-	
				48,0	Н∙м	7,5	кВт	SGMGH-75D2A6H-OY	SGDH-75DE-OY	-	
				70,0	Н∙м	11,5	кВт	SGMGH-1AD2A6H-OY	SGDH-1ADE-OY	-	
			95.4	Н∙м	15.0	кВт	SGMGH-1ED2A6H-OY	SGDH-1EDE-OY	-		

SGMSH - серводвигатели на 3000 об/мин (1 ... 5 кВт)

Обозначение	Характерист	гики						Модель	Подходящие сер	водвигатели ②			
	Напряжение	Энкодер и конструкция		Номина крутящі	льный ий момент	Мощн	юсть	серводвигателя	Sigma-II	XtraDrive			
1	400 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	3,18	Н∙м	1,0	кВт	SGMSH-10DCA6F-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN			
		(17 разр.)		4,9	Н∙м	1,5	кВт	SGMSH-15DCA6F-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN			
		Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		6,36	Н∙м	2,0	кВт	SGMSH-20DCA6F-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN			
		,		9,8	Н∙м	3,0	кВт	SGMSH-30DCA6F-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN			
				12,6	Н∙м	4,0	кВт	SGMSH-40DCA6F-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			
				15,8	Н∙м	5,0	кВт	SGMSH-50DCA6F-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			
			С тормозом	3,18	Н∙м	1,0	кВт	SGMSH-10DCA6H-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN			
				4,9	Н∙м	1,5	кВт	SGMSH-15DCA6H-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN			
				6,36	Н∙м	2,0	кВт	SGMSH-20DCA6H-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN			
				9,8	Н∙м	3,0	кВт	SGMSH-30DCA6H-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN			
				12,6	Н∙м	4,0	кВт	SGMSH-40DCA6H-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			
				15,8	Н∙м	5,0	кВт	SGMSH-50DCA6H-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			
TO BEET WITH		Абсолютный энкодер	Без тормоза	3,18	Н∙м	1,0	кВт	SGMSH-10D2A6F-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN			
		(17 разр.)		4,9	Н∙м	1,5	кВт	SGMSH-15D2A6F-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN			
		Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		6,36	Н∙м	2,0	кВт	SGMSH-20D2A6F-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN			
				9,8	Н∙м	3,0	кВт	SGMSH-30D2A6F-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN			
				12,6	Н∙м	4,0	кВт	SGMSH-40D2A6F-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			
				15,8	Н∙м	5,0	кВт	SGMSH-50D2A6F-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			
			С тормозом	3,18	Н∙м	1,0	кВт	SGMSH-10D2A6H-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN			
				4,9	Н∙м	1,5	кВт	SGMSH-15D2A6H-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN			
				6,36	Н∙м	2,0	кВт	SGMSH-20D2A6H-OY	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN			
				9,8	Н∙м	3,0	кВт	SGMSH-30D2A6H-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN			
							12,6	Н∙м	4,0	кВт	SGMSH-40D2A6H-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN
				15,8	Н∙м	5,0	кВт	SGMSH-50D2A6H-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN			

SGMUH – серводвигатели на 6000 об/мин (1 ... 4 кВт)

Обозначение	Характерист	ики						Модель	Подходящие сері	водвигатели ②
	Напряжение	Энкодер и конструкция			Номинальный крутящий момент		ость	серводвигателя	Sigma-II	XtraDrive
1	400 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	1,59	Н∙м	1,0	кВт	SGMUH-10DCA61-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
		(17 разр.) Прямолинейный вал со шпонкой		2,45	Н∙м	1,5	кВт	SGMUH-15DCA61-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
				4,9	Н∙м	3,0	кВт	SGMUH-30DCA61OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN
				6,3	Н∙м	4,0	кВт	SGMUH-40DCA61-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN
			С тормозом	1,59	Н∙м	1,0	кВт	SGMUH-10DCA6C-OY	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
V.				2,45	Н∙м	1,5	кВт	SGMUH-15DCA6C-OY	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
1				4,9	Н∙м	3,0	кВт	SGMUH-30DCA6C-OY	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN
				6,3	Н∙м	4,0	кВт	SGMUH-40DCA6C-OY	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN

SGMBH - серводвигатели на 1500 об/мин (22 ... 55 кВт)

Обозначение	Характерист	ики				Модель серводвигателя	Подходящие сервоприводы ②
	Напряжение	Энкодер и конструкция		Номинальный крутящий момент	Мощность		Sigma-II
1	400 B	Инкрементный энкодер	Без тормоза	140 Н∙м	22 кВт	SGMBH-2BDCA61	SGDH-2BDE
		(17 pasp.)	Фланцевый монтаж	191 Н∙м	30 кВт	SGMBH-3ZDCA61	SGDH-3ZDE
		Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		236 Н⋅м	37 кВт	SGMBH-3GDCA61	SGDH-3GDE
				286 Н⋅м	45 кВт	SGMBH-4EDCA61	SGDH-4EDE
			Без тормоза Фланцевый монтаж	236 Н⋅м	37 кВт	SGMBH-3GDCAL1	SGDH-3GDE
				286 Н⋅м	45 кВт	SGMBH-4EDCAL1	SGDH-4EDE
0				350 Н⋅м	55 кВт	SGMBH-5EDCAL1	SGDH-5EDE
(1) M	A A		С тормозом	140 Н⋅м	22 кВт	SGMBH-2BDCA6C	SGDH-2BDE
	,		Фланцевый монтаж	191 Н∙м	30 кВт	SGMBH-3ZDCA6C	SGDH-3ZDE
			С тормозом	236 Н⋅м	37 кВт	SGMBH-3GDCALC	SGDH-3GDE
			Фланцевый монтаж	286 Н⋅м	45 кВт	SGMBH-4EDCALC	SGDH-4EDE
		Абсолютный энкодер	Без тормоза Фланцевый монтаж	140 Н⋅м	22 кВт	SGMBH-2BD2A61	SGDH-2BDE
		(17 pasp.)		191 Н∙м	30 кВт	SGMBH-3ZD2A61	SGDH-3ZDE
		Прямолинейный вал со шпонкой и резьбой		236 Н⋅м	37 кВт	SGMBH-3GD2A61	SGDH-3GDE
		oo Enermen n peeseen		286 Н⋅м	45 кВт	SGMBH-4ED2A61	SGDH-4EDE
			Без тормоза	236 Н⋅м	37 кВт	SGMBH-3GD2AL1	SGDH-3GDE
			Фланцевый монтаж	286 Н⋅м	45 кВт	SGMBH-4ED2AL1	SGDH-4EDE
				350 Н∙м	55 кВт	SGMBH-5ED2AL1	SGDH-5EDE
			С тормозом	140 Н∙м	22 кВт	SGMBH-2BD2A6C	SGDH-2BDE
			Фланцевый монтаж	191 Н∙м	30 кВт	SGMBH-3ZD2A6C	SGDH-3ZDE
			С тормозом	236 Н⋅м	37 кВт	SGMBH-3GD2ALC	SGDH-3GDE
			Фланцевый монтаж	286 Н∙м	45 кВт	SGMBH-4ED2ALC	SGDH-4EDE

Кабели для подключения энкодеров к сервоприводам Sigma-II

Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
3	Кабель энкодера Sigma-II для	3 м	R88A-CRWA003C-DE	
	серводвигателей SGMAH/PH SGMAH-ППППППППООY	5 м	R88A-CRWA005C-DE	
	SGMPH-DDDDD-OY	10 м	R88A-CRWA010C-DE	
		15 м	R88A-CRWA015C-DE	
		20 м	R88A-CRWA020C-DE	
	Кабель энкодера Sigma-II для	3 м	R88A-CRWB003N-E	
	серводвигателей SGMGH/SH/UH SGMGH-□	5 м	R88A-CRWB005N-E	-4a-~
	SGMSH-□	10 м	R88A-CRWB010N-E	
	SGMUH-□, SGMBH-□	15 м	R88A-CRWB015N-E	
		20 м	R88A-CRWB020N-E	

для сервопривода XtraDrive

для сервопрі				
Обозначение	Характеристики		Модель	Внешний вид
3	Кабель энкодера XtraDrive для	3 м	XD-CRWA003-DE	
	серводвигателей Sigma-II (SGMAH/PH) SGMAH-ППППППППООО	5 м	XD-CRWA005-DE	
	SGMAH-UUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUU	10 м	XD-CRWA010-DE	
		15 м	XD-CRWA015-DE	
		20 м	XD-CRWA020-DE	
	Кабель энкодера XtraDrive для	3 м	XD-CRWB003N-E	
	серводвигателей Sigma-II (SGMGH/SH/UH/BH)	5 м	XD-CRWB005N-E	
	SGMGH-□ SGMSH-□	10 м	XD-CRWB010N-E	
	SGMUH-□	15 м	XD-CRWB015N-E	
			XD-CRWB020N-E	



Кабели элект Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
4	Для серводвигателей без тормоза	3 м	R88A-CAWA003S-DE	Silver Brig
\odot	на напряжение 200 В	5 M	R88A-CAWA005S-DE	
	SGMAH-□□A□□□1D-OY	10 м	R88A-CAWA010S-DE	
	SGMPH-(01/02/04/08)A□□41D-OY			
		15 м	R88A-CAWA015S-DE	
		20 м	R88A-CAWA020S-DE	
	Для серводвигателей с тормозом на напряжение 200 В	3 м	R88A-CAWA003B-DE	
	SGMAH-UDADDCD-OY	5 м	R88A-CAWA005B-DE	
	SGMPH-(01/02/04/08)A□□4CD-OY	10 м	R88A-CAWA010B-DE	
		15 м	R88A-CAWA015B-DE	
		20 м	R88A-CAWA020B-DE	
	Для серводвигателей без тормоза	3 м	R88A-CAWB003S-DE	
	на напряжение 200 В SGMPH-15A□□□1D-OY	5 м	R88A-CAWB005S-DE	
	SGIVIFTI-TSALLETD-OT	10 м	R88A-CAWB010S-DE	
		15 м	R88A-CAWB015S-DE	
		20 м	R88A-CAWB020S-DE	
	Для серводвигателей с тормозом	3 м	R88A-CAWB003B-DE	
	на напряжение 200 В	5 м	R88A-CAWB005B-DE	
	SGMPH-15A□□□CD-OY	10 м	R88A-CAWB010B-DE	
		15 м	R88A-CAWB015B-DE	ĈP-
		20 м	R88A-CAWB020B-DE	
	Для серводвигателей без тормоза	3 м	R88A-CAWK003S-DE	
	на напряжение 400 В	5 M	R88A-CAWK005S-DE	
	SGMAH-□□D□□□1D-OY	10 м	R88A-CAWK010S-DE	
	SGMPH-□□D□□□1D-OY	15 м	R88A-CAWK015S-DE	
	n	20 м	R88A-CAWK020S-DE	
	Для серводвигателей с тормозом на напряжение 400 В	3 м	R88A-CAWK003B-DE	
	SGMAH-DDDDCD-OY	5 м	R88A-CAWK005B-DE	
	SGMPH-DDDDDDDDOY	10 м	R88A-CAWK010B-DE	
		15 м	R88A-CAWK015B-DE	
		20 м	R88A-CAWK020B-DE	
	Для серводвигателей на 400 В	3 м	R88A-CAWC003S-E	
	SGMGH-(05/09/13)D□ SGMSH-(10/15/20)D□ SGMUH-(10/15)D□	5 м	R88A-CAWC005S-E	
		10 м	R88A-CAWC010S-E	
	Для серводвигателей с тормозом требуется	15 м	R88A-CAWC015S-E	
	отдельный кабель (R88A-CAWC0□□B-E)	20 м	R88A-CAWC020S-E	
	Для серводвигателей на 400 B	3 м	R88A-CAWD003S-E	■
	SGMGH-(20/30)D□ SGMSH-(30/40/50)D□	5 м	R88A-CAWD005S-E	
	SGMUH-(30/40)D□	10 м	R88A-CAWD010S-E	
	Для серводвигателей с тормозом требуется	15 м	R88A-CAWD015S-E	
	отдельный кабель (R88A-CAWC0□□B-E)	20 м	R88A-CAWD020S-E	
	Для серводвигателей на 400 В	3 м	R88A-CAWG003S-E	
	SGMGH-44D□	5 м	R88A-CAWG005S-E	
	Для серводвигателей с тормозом требуется отдельный кабель (R88A-CAWC0□□B-E)	10 м	R88A-CAWG010S-E	
	отдельный касель (Кося-САМСССШВ-С)	15 м	R88A-CAWG015S-E	
		20 м	R88A-CAWG020S-E	
	Для серводвигателей на 400 В	3 м	R88A-CAWF003S-E	
	SGMGH-55D□	5 M	R88A-CAWF005S-E	
	Для серводвигателей с тормозом требуется	10 м	R88A-CAWF010S-E	
	отдельный кабель (R88A-CAWC0□□B-E)	15 м	R88A-CAWF015S-E	
		20 м	R88A-CAWF020S-E	
	Для серводвигателей на 400 В			
	для серводвигателеи на 400 в SGMGH-(75/1A)D□	3 M	R88A-CAWH003S-E	RIH
	Для серводвигателей с тормозом требуется	5 M	R88A-CAWH005S-E	
	отдельный кабель (R88A-CAWC0□□B-E)	10 м	R88A-CAWH010S-E	
		15 м	R88A-CAWH015S-E	
		20 м	R88A-CAWH020S-E	
	Для серводвигателей на 400 B	3 м	R88A-CAWJ003S-E	
	SGMGH-1ED□ Для серводвигателей с тормозом требуется	5 м	R88A-CAWJ005S-E	
	отдельный кабель (R88A-CAWC0□□B-E)	10 м	R88A-CAWJ010S-E	
	,	15 м	R88A-CAWJ015S-E	
		20 м	R88A-CAWJ020S-E	
Кабель тормо	оза (для двигателей SGMGH/SH/UH)			
Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
5	Только кабель тормоза.	3 м	R88A-CAWC003B-E	
	Для серводвигателей с тормозом	5 м	R88A-CAWC005B-E	
	на напряжение 400 B	10 м	R88A-CAWC010B-E	
	SGMGH-□□D□ SGMSH-□□D□	15 м	R88A-CAWC015B-E	
		20 м	R88A-CAWC020B-E	
		ZU IVI	30/ (5/ (17 0020D-L	

Разъемы Описание Модель Разъем электропитания в исполнении IP67 (для двигателей SGMAH/PH-□□A□□□□D-OY на напряжение 200 В) SPOC-06K-FSDN169 Разъем электропитания Hypertac в исполнении IP67 (для двигателей SGMAH/PH-□□□□□□D-OY на 400 B) LPRA-06B-FRBN170 Разъем Hypertac для энкодера в исполнении IP67 (для двигателей SGMAH/PH-SPOC-17H-FRON169 Разъем электропитания, в военном исполнении, IP67 (для двигателей SGMGH-(05/10/13)D□, SGMSH-(10/15/20)D□, SGMUH-(10/15)D□ на 400 В) МS3108E18-10S (для вентилятора SGMBH-□) Разъем электропитания, в военном исполнении, IP67 (для двигателей SGMGH-(20/30/44)D□, SGMSH-(30/40/50)D□, SGMUH-(30/40)D□ на 400 В) МS3108E22-22S Разъем электропитания, в военном исполнении, IP67 (для двигателей SGMGH-(55/75/1A/1E)D□ на 400 B) MS3108E32-17S Разъем для тормоза, в военном исполнении, IP67 (для серводвигателей SGMGH-□, SGMSH-□, SGMUH-□ на 400 B) MS3108E10SL-3S Разъем для энкодера, в военном исполнении, IP67 (для двигателей SGMGH-□, SGMSH-□, SGMUH-□, SGMBH-□) MS3108E20-29S

Технические характеристики

Модель SGMAH, 230 B/400 B

Номинальные параметры и технические характеристики

Нап	ряжение питания		230 B						400 B				
Сер	водвигатель модели SGMAH- 🗆		A3A	A5A□	01A□	02A□	04A□	□A80	03D□	07D□			
Ном	инальная выходная мощность	Вт	30	50	100	200	400	750	300	650			
Ном	инальный крутящий момент	Н∙м	0,096	0,159	0,318	0,637	1,27	2,39	0,955	2,07			
	гковременный пиковый цающий момент	Н∙м	0,286	0,477	0,955	1,91	3,82	7,16	3,82	7,16			
Ном	инальный ток	А (ср.кв.зн.)	0,44	0,64	0,91	2,1	2,8	4,4	1,3	2,2			
Kpa ⁻	гковременный макс. ток	А (ср.кв.зн.)	1,3	2,0	2,8	6,5	8,5	13,4	5,1	7,7			
Ном	инальная скорость	мин ⁻¹	3000										
Мак	с. скорость	мин ⁻¹	5000										
Пос	гоянная момента (эффективность)	Н-м/А (ср.кв.зн.)	0,238	0,268	0,378	0,327	0,498	0,590	0,837	1,02			
Mon	ент инерции ротора (ЈМ)	кг·м ² х 10 ⁻⁴	0,017	0,022	0,036	0,106	0,173	0,672	0,173	0,672			
	опустимый момент инерции Кратен значению (JM) прузки (JL)			30 20									
пре	инальная скорость образования мощности (отнош. цр. момента к моменту инерции)	кВт/с	5,49	11,5	27,8	38,2	93,7	84,8	52,9	63,8			
Ном	инальное угловое ускорение	рад/c ²	57500	72300	87400	60100	73600	35500	55300	30800			
При	менимый энкодер	Стандарт	Инкрементный энкодер (13 разрядов: 2048 имп/об)										
		Опция	Инкрементный/абсолютный энкодер (16 разрядов: 16384 имп/об)										
Mon	ент инерции стопорного тормоза Ј	кг·м ² х 10 ⁻⁴	0,0085			0,058		0,14	0,058	0,14			
Ξ	Режим работы		Продолжит	ельный									
5	Класс изоляции		Класс В										
eb	Температура окружающего воздуха	a	от 0 до +40	°C									
巌	Влажность		от 20 до 80	% (без конд	енсации)								
de	Класс вибрации	15 мкм или ниже											
9	Тип корпуса			Полностью закрытый корпус, естественное охлаждение, IP55 (за исключением отверстия для выхода вала									
畫	Устойчивость к вибрации			Вибрационное ускорение 49 м/с ²									
Основные характеристики	Монтаж		Фланцевый	і монтаж									

Модель SGMPH, 230 B/400 B

Номинальные параметры и технические характеристики

Наг	ряжение питания		230 B					400 B					
Cep	водвигатель модели SGMPH- 🗆		01A□	02A□	04A□	08A□	15A□	02D□	04D□	08D□	15D□		
Hon	инальная выходная мощность	Вт	100	200	400	750	1500	200	400	750	1500		
Hon	инальный крутящий момент	Н∙м	0,318	0,637	1,27	2,39	4,77	0,637	1,27	2,39	4,77		
Кра	тковременный пиковый	Н∙м	0,955	1,91	3,82	7,16	14,3	1,91	3,82	7,16	14,3		
	щающий момент												
Hon	инальный ток	А (ср.кв.зн.)	0,89	2,0	2,6	4,1	7,5	1,4	1,4	2,6	4,5		
Кра	тковременный макс. ток	А (ср.кв.зн.)	2,8	6,0	8,0	13,9	23,0	4,6	4,4	7,8	13,7		
Hon	инальная скорость	мин ⁻¹	3000										
	с. скорость	мин ⁻¹	5000										
Пос	тоянная момента (эффективность)	Н-м/А (ср.кв.зн.)	0,392	0,349	0,535	0,641	0,687	0,481	0,963	0,994	1,14		
Mon	ент инерции ротора (JM)	кг·м ² х 10 ⁻⁴	0,0491	0,193	0,331	2,10	4,02	0,193	0,331	2,10	4,02		
	устимый момент инерции	Кратен значению (ЈМ)	25	15	7	5		15	7	5			
	рузки (JL)												
	инальная скорость	кВт/с	20,6	21,0	49,0	27,1	56,7	21,0	49,0	27,1	56,7		
	образования мощности (отнош.												
	др. момента к моменту инерции)	. 2	64800	33000	38500	11400	11900	33000	38500	11400	11900		
		рад/c ²						33000	30300	11400	11900		
При	менимый энкодер	Стандарт	Инкрементный энкодер (13 разрядов: 2048 имп/об) Инкрементный/абсолютный энкодер (16 разрядов: 16384 имп/об)										
		Опция			отный энкод		ядов: 16384						
Mon	мент инерции стопорного тормоза <mark>Ј</mark>	кг·м ² х 10 ⁻⁴	0,029	0,109		0,875		0,109		0,875			
Ξ	Режим работы		Продолжит	гельный									
5	Класс изоляции		Класс В										
e e	Температура окружающего воздуха	a	от 0 до +40)°C									
巌	Влажность		от 20 до 80) % (без кон	денсации)								
g	Класс вибрации		15 мкм или	ниже									
9	Тип корпуса		Полностью закрытый корпус, естественное охлаждение, IP55 (за исключением отверстия для выхода вала										
Основные характеристики	Устойчивость к вибрации		Вибрационное ускорение 49 м/с ²										
용	Монтаж		Фланцевый монтаж										
ŏ													



Модель SGMGH, 400 B

Номинальные параметры и технические характеристики

Напряжение питания		400 B									
Серводвигатель модели SGMGH- 🗆		05D□	09D□	13D□	20D□	30D□	44D□	55D□	75D□	1AD□	1ED□
Номинальная выходная мощность	кВт	0,45	0,85	1,3	1,8	2,9	4,4	5,5	7,5	11	15
Номинальный крутящий момент	Н·м	2,84	5,39	8,34	11,5	18,6	28,4	35,0	48,0	70,0	95,4
Кратковременный пиковый вращающий момент	Н∙м	8,92	13,8	23,3	28,7	45,1	71,1	90,7	123	175	221
Номинальный ток	А (ср.кв.зн.)	1,9	3,5	5,4	8,4	11,9	16,5	20,8	25,4	28,1	37,2
Кратковременный макс. ток	А (ср.кв.зн.)	5,5	8,5	14	20	28	40,5	55	65	70	85
Номинальная скорость	мин ⁻¹	1500	1500								
Макс. скорость	мин ⁻¹	3000								2000	
Постоянная момента (эффективность)	Н⋅м/А (ср.кв.зн.)	1,64	1,65	1,68	1,46	1,66	1,82	1,74	2,0	2,56	2,64
Момент инерции ротора (JM)	кг·м ² х 10 ⁻⁴	7,24	13,9	20,5	31,7	46,0	67,5	89,0	125	281	315
Допустимый момент инерции нагрузки (JL)	Кратен значению (ЈМ	5									
Номинальная скорость преобразования мощности (отнош. квадр. момента к моменту инерции)	кВт/с	11,2	20,9	33,8	41,5	75,3	120	137	184	174	289
Номинальное угловое ускорение	рад/c ²	3930	3880	4060	3620	4050	4210	3930	3850	2490	3030
Применимый энкодер	Стандарт	Инкрементный энкодер (17 разрядов: 16384 имп/об)									
	Опция	Абсолют	ный энкоде	ер (17 разр	ядов: 1638	4 имп/об)					
Момент инерции стопорного тормоза J	кг·м ² х 10 ⁻⁴	2,10			8,50					18,8	37,5
У Режим работы		Продоля	кительный								
Б Класс изоляции		Класс F									
Температура окружающего воздуха		от 0 до +	-40°C								
Режим работы Класс изоляции Температура окружающего воздуха Влажность Класс вибрации		от 20 до	80 % (без і	конденсаци	1и)						
	15 мкм или ниже										
Т ип корпуса		Полностью закрытый корпус, естественное охлаждение, IP67 (за исключением отверстия для выхода вала)									
Тип корпуса Устойчивость к вибрации Монтаж		Вибрационное ускорение 24,5 м/с ²									
О Монтаж		Фланцев	вый монтаж								

Модель SGMSH, 400 B

Номинальные параметры и технические характеристики

Напряжение питания		400 B									
Серводвигатель модели SGMSH- □		10D□	15D□	20D□	30D□	40D□	50D□				
Номинальная выходная мощность	кВт	1,0	1,5	2,0	3,0	4,0	5,0				
Номинальный крутящий момент	Н∙м	3,18	4,9	6,36	9,8	12,6	15,8				
Кратковременный пиковый вращающий момент	Н∙м	9,54	14,7	19,1	29,4	37,8	47,6				
Номинальный ток	А (ср.кв.зн.)	2,8	4,7	6,2	8,9	12,5	13,8				
Кратковременный макс. ток	А (ср.кв.зн.)	8,5	14	19,5	28	38	42				
Номинальная скорость	мин ⁻¹	3000									
Иакс. скорость	мин ⁻¹	5000									
Постоянная момента (эффективность)	Н-м/А (ср.кв.зн.)	1,27	1,15	1,12	1,19	1,07	1,24				
Момент инерции ротора (JM)	кг·м ² х 10 ⁻⁴	1,74	2,47	3,19	7,0	9,60	12,3				
Іопустимый момент инерции нагрузки (JL)	Кратен значению (ЈМ) 5									
Номинальная скорость преобразования мощности (отнош. квадр. момента к моменту инерции)	кВт/с	57,9	97,2	127	137	166	202				
Номинальное угловое ускорение	рад/c ²	18250	19840	19970	14000	13160	12780				
Трименимый энкодер	Стандарт	Инкрементный энкодер (17 разрядов: 16384 имп/об)									
	Опция	Абсолютны	й энкодер (17 разр	ядов: 16384 имп/с	б)						
Момент инерции стопорного тормоза J	кг·м ² х 10 ⁻⁴	0,325			2,10						
№ Режим работы		Продолжите	ельный								
Режим работы Класс изоляции Температура окружающего воздуха Влажность Класс вибрации		Класс F									
Температура окружающего воздуха		от 0 до +40°	С								
Влажность		от 20 до 80 % (без конденсации)									
	15 мкм или ниже										
≅ Тип корпуса		Полностью закрытый корпус, естественное охлаждение, IP67 (за исключением отверстия для выхода вал									
Тип корпуса Устойчивость к вибрации Монтаж		Вибрационное ускорение 24,5 м/с ²									
8 Монтаж		Фланцевый монтаж									

Модель SGMUH, 400 B

Номинальные параметры и технические характеристики

Нап	ряжение питания		400 B							
Сер	водвигатель модели SGMUH- 🗆		10D□	15D□	30D□	40D□				
Ном	инальная выходная мощность	кВт	1,0	1,5	3,0	4,0				
Ном	инальный крутящий момент	Н∙м	1,59	2,45	4,9	6,3				
	тковременный пиковый щающий момент	Н·м	6,5	11	21,5	29				
Ном	инальный ток	А (ср.кв.зн.)	2,7	4,1	8,1	9,6				
Кра	тковременный макс. ток	А (ср.кв.зн.)	8,5	14	28	38,5				
Ном	инальная скорость	мин ⁻¹	6000							
Мак	с. скорость	мин ⁻¹	6000							
Пос	тоянная момента (эффективность)	Н-м/А (ср.кв.зн.)	0,81	0,83	0,81	0,80				
Mon	Момент инерции ротора (JM) кг·м ² х 10 ⁻⁴		1,74	2,47	7,0	9,6				
	устимый момент инерции рузки (JL)	Кратен значению (ЈМ)	5							
пре	инальная скорость образования мощности (отнош. qp. момента к моменту инерции)	кВт/с	14,5	24,3	34,3	41,3				
Ном	инальное угловое ускорение	рад/c ²	9130	9910	7000	6550				
При	менимый энкодер	Стандарт	Инкрементный энкодер (17 разрядов: 16384 имп/об)							
		Опция	-							
Mon	мент инерции стопорного тормоза J	кг·м ² х 10 ⁻⁴	0,25		2,10					
Ž	Режим работы		Продолжительный							
Ę	Класс изоляции		Класс F							
E E	Температура окружающего воздуха		от 0 до +40°C							
paĸ	Влажность		от 20 до 80 % (без конденсации)							
e xa	Класс вибрации		15 мкм или ниже							
Основные характеристики	Тип корпуса		Полностью закрытый корпус, естественное охлаждение, IP67 (за исключением отверстия для выхода вала							
H.	Устойчивость к вибрации		Вибрационное ускорение 24,5 м/с ²							
ŏ	Монтаж		Фланцевый монтаж							

Модель SGMBH, 400 B

Номинальные параметры и технические характеристики

Тип	SGMBH-□		2BD□A	3ZD□A	3GD□A	4ED□A	5ED□A						
СТИКИ	Номинальная выходная мощность	кВт	22	30	37	45	55						
Эксплуатационные характеристики	Номинальный крутящий момент	Н∙м	140	191	236	286	350						
xap	Опрокидывающий момент	H·м	140	191	236	286	350						
ННЫ	Кратковременный пиковый вращающий момент	Н∙м	280	382	471	572	700						
E N	Номинальный ток	А (ср.кв.зн.)	58	80	100	127	150						
/ата	Кратковременный макс. ток	А (ср.кв.зн.)	120 170 210 260 310										
Ę	Номин./макс. скорость	мин ⁻¹	500/2000										
ĕ	Момент инерции ротора	кг·м ²	0,0592	0,197									
укция	Степень защиты		IP44										
Конструкция	Метод монтажа		Фланцевый монтаж, на основание *1 Монт										
Энкодер		Стандарт	Инкрементный, абсолютный: 17-разрядный (16384 имп/об или эквивалентный) *2										
		Опция	Абсолютный: 20-разрядный (16384 имп/об или эквивалентный)										
Темпера	тура эксплуатации		от 0 до 40°C										
Эксплуа	тационная влажность		от 20 до 80 % (без конденсации)										
*4													

Двигатели на 37 кВт и 45 кВт с тормозами предназначены для монтажа на основание



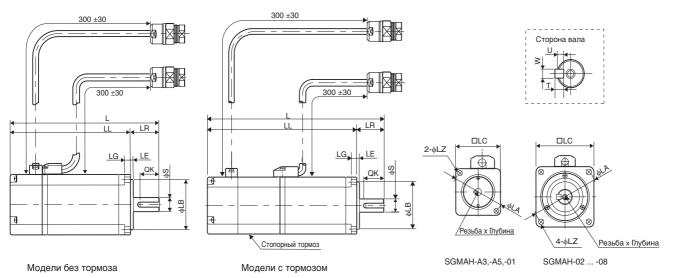
^{*2} Количество выходных импульсов сервопривода – 16384 имп/об для 17-разрядных и 20-разрядных энкодеров (без деления).

Габаритные размеры

Серводвигатели

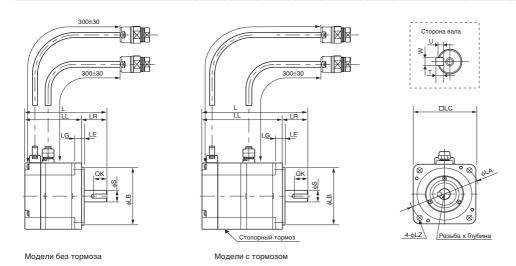
Модель SGMAH (230/400 B)

Размеры (мм)	Без тор	моза	С тормо	озом	LR	Поверхность фланца						Сторо	на ва	ла			
Модель	L	LL	L	LL		LA	LB	LC	LE	LG	LZ	S	QK	W	Т	U	Резьба х Глубина
SGMAH-A3A□A6□D-OY	94,5	69,5	126	101	25	46	30 ^{h7}	40	2,5	5	4,3	6 ^{h6}	14	2	2	1,2	M2,5 x 5L
SGMAH-A5A□A6□D-OY	102,0	77	133,5	108,5													
SGMAH-01A□A6□D-OY	119,5	94,5	160	135								8 ^{h6}		3	3	1,8	M3 x 6L
SGMAH-02A□A6□D-OY	126,5	96,5	166	136	30	70	50 ^{h7}	60	3	6	5,5	14 ^{h6}	20	5	5	3	M5 x 8L
SGMAH-03D□A6□D-OY	154,5	124,5	194	164													
SGMAH-04A□A6□D-OY																	
SGMAH-07D□A6□D-OY	185	145	229,5	189,5	40	90	70 ^{h7}	80	3	8	7	16 ^{h6}	30				
SGMAH-08A□A6□D-OY																	



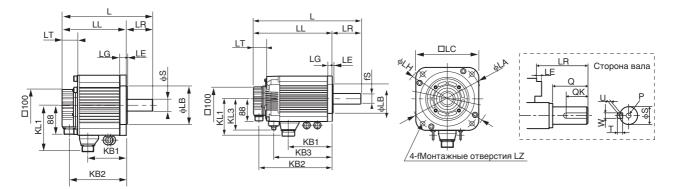
Модель SGMPH (230/400 B)

MODELLE SCIMILLI (520)-	+00 D)																
Размеры (мм)	Без торг	моза	С торм	озом	LR	Поверх	ность ф	панца				Сторо	на ва	ла			
Модель	L	LL	L	LL		LA	LB	LC	LE	LG	LZ	S	QK	W	Т	U	Резьба х Глубина
SGMPH-01□□□6□D-OY	87	62	116	91	25	70	50 ^{h7}	60	3	6	5,5	8 ^{h6}	14	3	3	1,8	M3 x 6L
SGMPH-02 GBC 6 D-OY	97	67	128,5	98,5	30	90	70 ^{h7}	80	3	8	7	14 ^{h6}	16	5	5	3	M5 x 8L
SGMPH-04□□□6□D-OY	117	87	148,5	118,5													
SGMPH-08 CC 6 CD-OY	126,5	86,5	160	120	40	145	110 ^{h7}	120	3,5	10	10	16 ^{h6}	22				
SCMPH 15000600 OV	154 5	1115	100	1/10								10h6		6	6	3.5	M6 v 10 nn



Модель SGMGH	(400 B)
--------------	---------

Размеры (мм)	Без	торм	оза	С то	рмоз	ом			LR	.R LT KB1 KL1 Поверхность фланца					Сторона вала											
Модель	L	LL	KB2	L	LL	KB2	KB3	KL3					LA	LB	LC	LE	LG	LH	LZ	S	Q	QK	W	Т	U	Р
SGMGH-05D□A6□-OY	196	138	117	234	176	154	109	98	58	46	65	109	145	110	130	6	12	165	9	19	40	25	5	5	3	М5, длина 12
SGMGH-09D□A6□-OY	219	161	140	257	199	177	132				88															
SGMGH-13D□A6□-OY	243	185	164	281	223	201	156				112									22			6	6	3,5	
SGMGH-20D□A6□-OY	245	166	144	296	217	195	137	123	79	47	89	140	200	114,3	180	3,2	18	230	13,5	35	76	60	10	8	5	М1, длина 25
SGMGH-30D□A6□-OY	271	192	170	322	243	221	163				115															
SGMGH-44D□A6□-OY	305	226	204	356	277	255	197				149															
SGMGH-55D□A6□-OY	373	260	238	424	311	289	231		113		174	150								42	110	90	12			М16, длина 32
SGMGH-75D□A6□-OY	447	334	312	498	385	363	305				248															
SGMGH-1AD□A6□-OY	454	338	316	499	383	362	315	142	116	47	251	168	235	200	220	4	18	270	13,5	42	110	90	12	8	5	M16 x 32L
SGMGH-1ED□A6□-OY	573	457	435	635	519	497	415			48	343						20			55			16	10	6	М20, длина 40

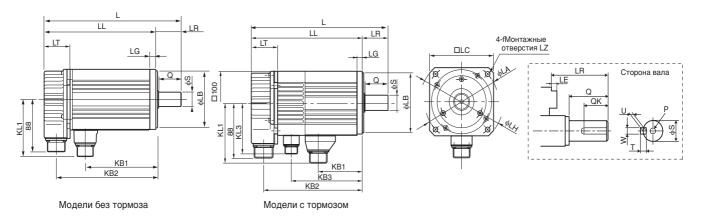


Модели без тормоза

Модели с тормозом

Модель SGMSH (400 B)

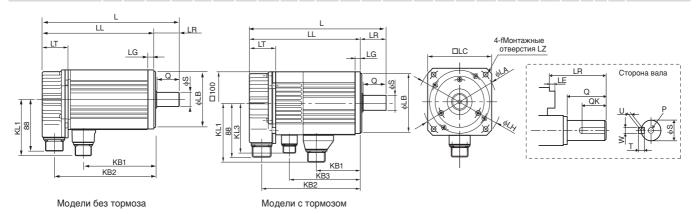
	• ,																									
Размеры (мм)	Без т	тормо	за	Сто	рмоз	ом			LR	LT	KB1	KL1	Пов	ерхност	гь фл	анца				Стор	она в	зала				
Модель	L	LL	KB2	L	LL	KB2	KB3	KL3					LA	LB	LC	LE	LG	LH	LZ	S	Q	QK	W	Т	U	Р
SGMSH-10D□A6□-OY	194	149	128	238	193	171	120	85	45	46	76	96	115	95 ^{h7}	100	3	10	130	7	24 ^{h6}	40	32	8	7	4	М8, длина 16
SGMSH-15D□A6□-OY	220	175	154	264	219	197	146				102															
SGMSH-20D□A6□-OY	243	198	177	287	242	220	169				125															
SGMSH-30D□A6□-OY	262	199	178	300	237	216	170	98	63		124	114	145	110 ^{h7}	130	6	12	165	9	28 ^{h6}	55	50				
SGMSH-40D□A6□-OY	299	236	215	337	274	253	207			161	161															
SGMSH-50D□A6□-OY	339	276	255	377	314	293	247				201															



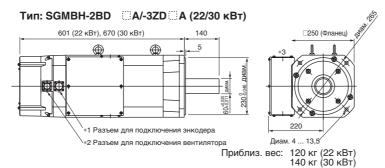
SGMUH-40D\(\top\A6\)-OY\\\ 327\\\ 269\\\\ 245\\\\ 362\\\\ 302\\\\ 281\\\\ 210\\\\

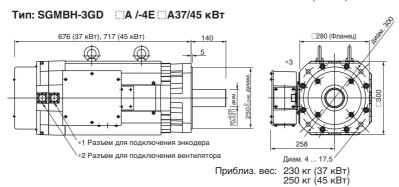
Модель SGMUH (400 B) Размеры (мм) LR LT KB1 KL1 Поверхность фланца LL KB2 KB3 KL3 LC LE LG LH LZ QK W T U 24^{h6} 40 SGMUH-10D\(\top\)A6\(\top\)-OY\\ 194\\ 149\\ 128\\ 238\\ 193\\ 171\\ 120\\ 85\\ 76 130 110 116 3,5 10 150 9 32 SGMUH-15D\(\top\)A6\(\top\)-OY\\\ 220\\\ 175\\\\ 154\\\\\ 264\\\\ 219\\\ 197\\\\ 146\\\\ 102 28^{h6} 55 SGMUH-30D A6 OY 262 202 181 300 237 219 173 98 60 127 114 165 130 155 50 190 11

71 164

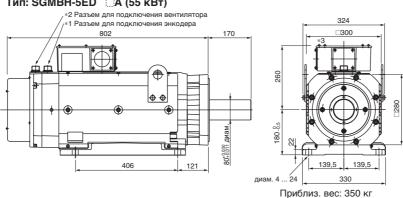


Модель SGMBH (400 B)

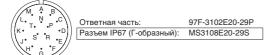








*1 Разъем для подключения энкодера





Ответная часть:	CE05-2A18-10PD-B
Разъем ІР67 (Г-образный):	MS3108E18-10S

*2 Разъем для подключения вентилятора



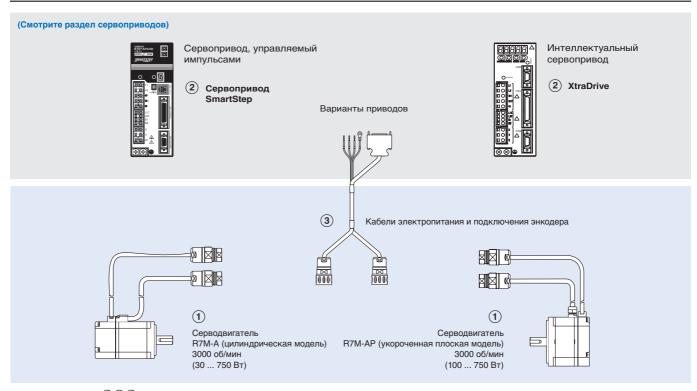


Сверхкомпактный двигатель

Заимствуя простоту и экономичность шаговых двигателей, двигатели SmartStep предоставляют дополнительные преимущества, свойственные сервосистемам.

- Мощность от 30 Вт до 750 Вт, номинальная скорость вращения 3000 об/мин
- На выбор предлагаются серводвигатели цилиндрической формы или плоской укороченной формы
- На протяжении 3 секунд возможно трехкратное превышение номинального крутящего момента
- Простой монтаж благодаря наличию встроенного кабеля
- Предлагаются двигатели с механизмами торможения

Информация для заказа



Примечание: Цифры 123... указывают рекомендуемую последовательность выбора серводвигателя и кабелей

Серводвигатель

Серводвигатели цилиндрической формы (3000 об/мин)

Обозначение	Характеристики				Модель серводвигателя	Подходящие серводви	игатели ②
	Конструкция		Номинальный крутящий момент	Мощность		SmartStep	XtraDrive
1	Серводвигатели	Без тормоза	0,095 Н⋅м	30 BT	R7M-A03030-S1-D	R7D-APA3H	XD-P3-MN01
	цилиндрической формы		0,159 Н⋅м	50 BT	R7M-A05030-S1-D	R7D-APA5H	XD-P5-MN01
	(3000 об/мин)		0,318 Н⋅м	100 Вт	R7M-A10030-S1-D	R7D-AP01H	XD-01-MN01
	Прямолинейный вал со		0,637 Н⋅м	200 Вт	R7M-A20030-S1-D	R7D-AP02H	XD-02-MN01
	шпонкой		1,27 Н⋅м	400 BT	R7M-A40030-S1-D	R7D-AP04H	XD-04-MN01
			2,3	2,39 Н⋅м	750 BT	R7M-A75030-S1-D	R7D-AP08H
		С тормозом	0,095 Н⋅м	30 BT	R7M-A03030-BS1-D	R7D-APA3H	XD-P3-MN01
			0,159 Н⋅м	50 BT	R7M-A05030-BS1-D	R7D-APA5H	XD-P5-MN01
			0,318 Н⋅м	100 Вт	R7M-A10030-BS1-D	R7D-AP01H	XD-01-MN01
			0,637 Н⋅м	200 Вт	R7M-A20030-BS1-D	R7D-AP02H	XD-02-MN01
			1,27 Н⋅м	400 BT	R7M-A40030-BS1-D	R7D-AP04H	XD-04-MN01
			2,39 Н⋅м	750 BT	R7M-A75030-BS1-D	R7D-AP08H	XD-08-MN

Двигатели SmartStep

Серводвигатели плоской укороченной формы (3000 об/мин)

Обозначение	Характеристики				Модель серводвигателя	Подходящие серводви	игатели ②
	Конструкция		Номинальный крутящий момент	Мощность		SmartStep	XtraDrive
1	Серводвигатели плоской	Без тормоза	0,318 Н⋅м	100 BT	R7M-AP10030-S1-D	R7D-AP01H	XD-01-MN01
	укороченной формы (3000 об/мин) Прямолинейный вал со		0,637 Н⋅м	200 Вт	R7M-AP20030-S1-D	R7D-AP02H	XD-02-MN01
			1,27 Н⋅м	400 BT	R7M-AP40030-S1-D	R7D-AP04H	XD-04-MN01
			2,39 Н⋅м	750 BT	R7M-AP75030-S1-D	R7D-AP08H	XD-08-MN
	шпонкой	С тормозом	0,318 Н⋅м	100 BT	R7M-AP10030-BS1-D	R7D-AP01H	XD-01-MN01
			0,637 Н⋅м	200 Вт	R7M-AP20030-BS1-D	R7D-AP02H	XD-02-MN01
			1,27 Н⋅м	400 BT	R7M-AP40030-BS1-D	R7D-AP04H	XD-04-MN01
			2,39 Н⋅м	750 BT	R7M-AP75030-BS1-D	R7D-AP08H	XD-08-MN

Сервопривод

Примечание: Выбор сервопривода (SmartStep или XtraDrive) влияет на выбор кабеля энкодера

(2) Подробную информацию о характеристиках и выборе приводов и дополнительных принадлежностей смотрите в разделе сервоприводов SmartStep или XtraDrive

Кабели серводвигателя для привода SmartStep

Стандартный кабель (электропитание + энкодер)

Обозначение	Привод	Описание		Модель кабеля электропитания	Модель кабеля энкодера	Внешний вид					
3	SmartStep	Для серводвигателей без тормоза	3 м	R7A-CEA003S-DE							
		R7M-A(P)□□□30-S1-D	5 м	R7A-CEA005S-DE							
			10 м	R7A-CEA010S-DE		R7A-CEA0DE					
			15 м	R7A-CEA015S-DE							
			20 м	R7A-CEA020S-DE							
		Для серводвигателей с тормозом	3 м	R7A-CEA003B-DE							
		R7M-A(P)□□□30-BS1-D	5 м								
				1	10	1		10 м	R7A-CEA010B-DE		Только для моделей
		15 м R7A-CEA015B-DE С тормозом			с тормозом						
			20 м	R7A-CEA020B-DE							

Гибкие кабели (электропитание + энкодер)

Обозначение	Привод	Описание		Модель кабеля электропитания	Модель кабеля энкодера	Внешний вид							
3	SmartStep	Для серводвигателей без тормоза	3 м	R88A-CAWA003S-DE	R7A-CRA003-FDE								
		R7M-A(P)□□□30-S1-D	5 м	R88A-CAWA005S-DE	R7A-CRA005-FDE	R7A-CRA0FDE							
			10 м	R88A-CAWA010S-DE	R7A-CRA010-FDE								
			15 м	R88A-CAWA015S-DE	R7A-CRA015-FDE								
			20 м	R88A-CAWA020S-DE	R7A-CRA020-FDE								
		Для серводвигателей с тормозом	3 м	R88A-CAWA003B-DE	R7A-CRA003-FDE								
		R7M-A(P)□□□30-BS1-D	5 м	R88A-CAWA005B-DE	R7A-CRA005-FDE								
		1									R88A-CAWA010B-DE	R7A-CRA010-FDE	Только для моделей
				R88A-CAWA015B-DE	R7A-CRA015-FDE	с тормозом							
			20 м	R88A-CAWA020B-DE	R7A-CRA020-FDE								

Кабели серводвигателя для привода XtraDrive Гибкие кабели (электропитание + энкодер)

Обозначение	Привод	Описание		Модель кабеля электропитания	Модель кабеля энкодера	Внешний вид
3	XtraDrive	Для серводвигателей без тормоза	3 м	R88A-CAWA003S-DE	XD-CRA003-DE	XD-CRA0 -DE
		R7M-A(P)□□□30-S1-D	5 м	R88A-CAWA005S-DE	XD-CRA005-DE	AD-CITADBE
			10 м	R88A-CAWA010S-DE	XD-CRA010-DE	
			15 M R88A-CAWA015S-DE XD-CRA015-DE	R88A-CAWA0DE		
			20 м	R88A-CAWA020S-DE	XD-CRA020-DE	
		Для серводвигателей с тормозом	3 м	R88A-CAWA003B-DE	XD-CRA003-DE	
		R7M-A(P)□□□30-BS1-D	5 м	R88A-CAWA005B-DE	XD-CRA005-DE	
			10 м	R88A-CAWA010B-DE	XD-CRA010-DE	Только для моделей
			15 м	R88A-CAWA015B-DE	XD-CRA015-DE	с тормозом
			20 м	R88A-CAWA020B-DE	XD-CRA020-DE	

Разъемы

Описание		Модель
Комплект разъемов для сервосистемы SmartStep.	Модели в комплекте	R7A-CNA00K-DE
Разъем для подключения энкодера серводвигателя SmartStep (для CN2)	R7A-CNA01R	
Гнездовой разъем электропитания Hypertac	SPOC-06K-FSDN169	
Гнездовой разъем Hypertac для подключения энкодера	SPOC-17H-FRON169	



Двигатели SmartStep

Технические характеристики

Параметр	Описание
Рабочая температура окружающей среды	от 0°С до 40°С
Рабочая влажность окружающей среды	от 20 % до 80 % (без конденсации)
Температура окружающей среды при хранении	от –20°C до 60°C
Влажность окружающей среды при хранении	от 20 % до 80 % (без конденсации)
Окружающая среда при хранении/эксплуатации	Отсутствие агрессивных газов
Устойчивость к вибрации	10 2500 Гц в каждом из направлений X, Y и Z, с двойной амплитудой 0,2 мм или максимальным ускорением 24,5 м/с ² (наименьшее из указанного)
Ударопрочность	Два раза в вертикальном направлении с максимальным ускорением 98 м/с ²
Сопротивление изоляции	Между клеммами электропитания и клеммой FG: не менее 10 МОм (при 500 B=)
Электрическая прочность диэлектрика	Между клеммами электропитания и клеммой FG: 1500 B∼, 50/60 Гц, в течение 1 минуты
Положение при вращении	Любое положение
Класс изоляции	Класс В
Конструкция	Полностью закрытый корпус, естественное охлаждение
Степень защиты	IP55 у серводвигателей обеих моделей – цилиндрической и укороченной
Класс вибростойкости	V-15
Метод монтажа	Фланцевый монтаж
Международные стандарты	Получены сертификаты UL, cUL и EN (Директива по ЭМС и Директива по низковольтному оборудованию)

Эксплуатационные характеристики

Серводвигатели плоской укороченной формы

Параметр		R7M-AP10030-	R7M-AP20030-□	R7M-AP40030-□	R7M-AP75030-□			
Номинальная вы	ходная мощность	100 Вт	200 Вт	400 BT	750 BT			
Номинальный кр	утящий момент	0,318 Н⋅м	0,637 Н⋅м	1,27 Н⋅м	2,39 Н⋅м			
Номинальная ско	орость вращения	3000 об/мин	3000 об/мин	3000 об/мин	3000 об/мин			
ратковременная	я максимальная скорость вращения	4500 об/мин	4500 об/мин	4500 об/мин	4500 об/мин			
ратковременны	й максимальный крутящий момент	0,96 Н⋅м	1,91 H⋅M 3,82 H⋅M		7,1 Н∙м			
<mark>Іоминальный то</mark>)K	0,89 А (ср.кв.зн.)	2,0 А (ср.кв.зн.)	2,6 А (ср.кв.зн.)	4,1 А (ср.кв.зн.)			
ратковременны	й максимальный ток	2,8 А (ср.кв.зн.)	6,0 А (ср.кв.зн.)	8,0 А (ср.кв.зн.)	13,9 А (ср.кв.зн.)			
П омент инерции	ротора	$6,5 \times 10^{-6} \text{ кг·м}^2$	$2,09 \times 10^{-5} \text{кг·м}^2$	$3,47 \times 10^{-5} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$2,11 \times 10^{-4} \text{кг} \cdot \text{м}^2$			
	разования мощности рата момента к моменту инерции)	15,7 кВт/с	19,4 кВт/с	46,8 кВт/с	26,9 кВт/с			
Ј опустимая ради	иальная нагрузка	78 H	245 H	245 H	392 H			
Ц опустимая осев	зая нагрузка	49 H	68 H	68 H	147 H			
Зес	Без тормоза	0,7 кг	1,4 кг	2,1 кг	4,2 кг			
	С тормозом	0,9 кг	1,9 кг	2,6 кг	5,7 кг			
Разрешающая сп	особность энкодера	Каналы A и B: 2000 импульсов/оборот; Канал Z: 1 импульс/оборот.						
Р <mark>азмеры экрани</mark> ј	рующего корпуса	$t6 \times 250$ мм квадр.	$t12 \times 300$ мм квадр.					
Гормозные	Момент инерции тормоза	$3,1 \times 10^{-6} \ \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$1,52 \times 10^{-5} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$1,52 \times 10^{-5} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$8,75 \times 10^{-5} \text{кг} \cdot \text{м}^2$			
арактеристики	Рабочее напряжение	24 B= ±10 %						
	Потребляемая мощность (при 20°C)	7,5 Вт	7,6 Вт	8,2 Вт	7,5 Вт			
	Потребляемый ток (при 20°C)	0,31 A	0,32 A	0,34 A	0,31 A			
	Момент сил статического трения	миним. 0,4 Н⋅м	миним. 0,9 Н⋅м	миним. 1,9 Н⋅м	миним. 3,5 Н⋅м			
	Время схватывания	макс. 60 мс	макс. 40 мс	макс. 60 мс	макс. 20 мс			
	Время отпускания	макс. 20 мс	макс. 20 мс	макс. 20 мс	макс. 40 мс			
	Люфт («мертвый ход»)	1°	1°	1°	1°			
	Режим работы	Продолжительный	Продолжительный	Продолжительный	Продолжительный			
	Класс изоляции	Класс изоляции F	Класс изоляции F	Класс изоляции F	Класс изоляции F			
Применимый сер	овопривод (R7D-)	AP01H	AP02H	AP04H	AP08H			

Серводвигатели цилиндрической формы

Параметр		R7M-A03030-□	R7M-A05030-□	R7M-A10030-□	R7M-A20030-□	R7M-A40030-□	R7M-A75030-□	
Номинальная вы	ходная мощность	30 Вт	50 Вт	100 Вт	200 Вт	400 BT	750 BT	
Номинальный кр	утящий момент	0,095 Н⋅м	0,159 Н⋅м	0,318 Н⋅м	0,637 Н⋅м	1,27 Н⋅м	2,39 Н⋅м	
Номинальная ско	орость вращения	3000 об/мин	3000 об/мин	3000 об/мин	3000 об/мин	3000 об/мин	3000 об/мин	
Кратковременная	я максимальная скорость вращения	4500 об/мин	4500 об/мин	4500 об/мин	4500 об/мин	4500 об/мин	4500 об/мин	
Кратковременны	ій максимальный крутящий момент	0,29 Н⋅м	0,48 Н⋅м	0,96 Н⋅м	1,91 Н⋅м	3,82 Н⋅м	7,1 Н⋅м	
Номинальный то	ок	0,42 А (ср.кв.зн.)	0,6 А (ср.кв.зн.)	0,87 А (ср.кв.зн.)	2,0 А (ср.кв.зн.)	2,6 А (ср.кв.зн.)	4,4 А (ср.кв.зн.)	
Кратковременны	ій максимальный ток	1,3 А (ср.кв.зн.)	1,9 А (ср.кв.зн.)	2,8 А (ср.кв.зн.)	6,0 А (ср.кв.зн.)	8,0 А (ср.кв.зн.)	13,9 А (ср.кв.зн.)	
Момент инерции	ротора	$1,7 \times 10^{-6} \text{кг·м}^2$	$2,2 \times 10^{-6} \text{ кг·м}^2$	$3,6 \times 10^{-6} \text{кг·м}^2$	$1,19 \times 10^{-5} \text{кг·м}^2$	$1,87 \times 10^{-5} \text{кг·м}^2$	$6,67 \times 10^{-5} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	
	разования мощности рата момента к моменту инерции)	5,31 кВт/с	11,5 кВт/с	28,1 кВт/с	34,1 кВт/с	86,3 кВт/с	85,6 кВт/с	
Допустимая ради	иальная нагрузка	68 H	68 H	78 H	245 H	245 H	392 H	
Допустимая осев	вая нагрузка	54 H	54 H	54 H	74 H	74 H	147 H	
Bec	Без тормоза	0,3 кг	0,4 кг	0,5 кг	1,1 кг	1,7 кг	3,4 кг	
	С тормозом		0,7 кг	0,8 кг	1,6 кг	2,2 кг	4,3 кг	
Разрешающая с	пособность энкодера	Каналы A и B: 2000 импульсов/оборот; Канал Z: 1 импульс/оборот.						
Размеры экрани	ирующего корпуса	$t6 \times 250$ мм квадр.						



Параметр		R7M-A03030-□	R7M-A05030-□	R7M-A10030-□	R7M-A20030-□	R7M-A40030-□	R7M-A75030-□			
Тормозные	Момент инерции тормоза	$0,85 \times 10^{-6} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$0.85 \times 10^{-6} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$0.85 \times 10^{-6} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$6,4 \times 10^{-6} \text{кг} \cdot \text{м}^2$	$6,4 \times 10^{-6} \ \text{кг} \cdot \text{м}^2$	1,7 \times 10-5 кг·м ²			
характеристики	Рабочее напряжение	24 B= ±10 %	24 B= ±10 %							
	Потребляемая мощность (при 20°C)	6 Вт	6 Вт	6 Вт	7 Вт	7 Вт	7,7 Вт			
	Потребляемый ток (при 20°C)	0,25 A	0,25 A	0,25 A	0,29 A	0,29 A	0,32 A			
	Момент сил статического трения	миним. 0,2 Н⋅м	миним. 0,2 Н⋅м	миним. 0,34 Н⋅м	миним. 1,47 Н⋅м	миним. 1,47 Н⋅м	миним. 2,45 Н⋅м			
	Время схватывания	макс. 30 мс	макс. 30 мс	макс. 30 мс	макс. 60 мс	макс. 60 мс	макс. 60 мс			
	Время отпускания	макс. 60 мс	макс. 60 мс	макс. 60 мс	макс. 20 мс	макс. 20 мс	макс. 20 мс			
	Люфт («мертвый ход»)	1°	1°	1°	1°	1°	1°			
	Режим работы	Продолжительный	Продолжительный	Продолжительный	Продолжительный	Продолжительный	Продолжительный			
	Класс изоляции	Класс изоляции F	Класс изоляции F	Класс изоляции F	Класс изоляции F	Класс изоляции F	Класс изоляции F			
Применимый сер	вопривод (R7D-)	APA3H	APA5H	AP01H	AP02H	AP04H	AP08H			

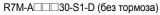
Габаритные размеры

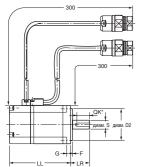
Серводвигатели цилиндрической формы (3000 об/мин)

200 B~: 30 BT/50 BT/100 BT/200 BT/400 BT/750 BT

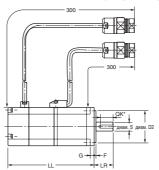
Без тормоза: R7M-A03030-S1-D/A05030-S1-D/A10030-S1-D/A20030-S1-D/A40030-S1-D/A75030-S1-D С тормозом: R7M-A03030-BS1-D/A05030-BS1-D/A10030-BS1-D/A20030-BS1-D/A40030-BS1-D/A75030-BS1-D

Модель	Иодель Размеры (мм)													
	LL		LR	Поверхность фланца				Конец ва	ала					
	Без тормоза	С тормозом	ı	С	D1	D2	F	G	Z	S	QK	b	h	t1
R7M-A03030□	69,5	101	25	40	46	30 ^{h7}	2,5		Два отверстия 6 ^{h6} диам. 4,3	6 ^{h6}	14	2	2	1,2
R7M-A05030□	77	108,5												
R7M-A10030□	94,5	135								8 ^{h6}		3	3	1,8
R7M-A20030□	96,5	136	30	60	70	50 ^{h7}	3		4 отверстия диам. 5,5 мм	14 ^{h6}	20	5	5	3
R7M-A40030□	124,5	164												
R7M-A75030□	145	189,5	40	80	90	70 ^{h7}	3	8	4 отверстия диам. 7 мм	16 ^{h6}	30			





R7M-A□□□30-BS1-D (с тормозом)



Размеры вала





Отверстие с маркировкой «Z»

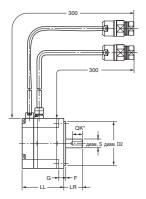
Серводвигатели плоской укороченной формы (3000 об/мин)

200 B~: 100 BT/200 BT/400 BT/750 BT

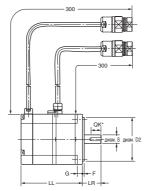
Без тормоза: R7M-AP10030-S1-D/AP20030-S1-D/AP40030-S1-D/AP75030-S1-D С тормозом: R7M-AP10030-BS1-D/AP20030-BS1-D/AP40030-BS1-D/AP75030-BS1-D

Модель	Размеры (мм)													
	LL		LR	LR Поверхность фланца			Конец ва	Конец вала						
	Без тормоза	С тормозом		С	D1	D2	F	G	Z	S	QK	b	h	t1
R7M-AP10030□	62	91	25	60	70	50 ^{h7}	3	6	5,5	8 ^{h6}	14	3	3	1,8
R7M-AP20030□	67	98,5	30	80	90	70 ^{h7}	3	3 8	7	14 ^{h6}	16	5	5	3
R7M-AP40030□	87	118,5												
R7M-AP75030□	86,5	120	40	120	145	110 ^{h7}	3,5	10	10	16 ^{h6}	22			

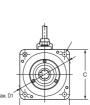
R7M-AP□□□30-S1-D (без тормоза)



R7M-AP□□□30-BS1-D (с тормозом)



Размеры вала



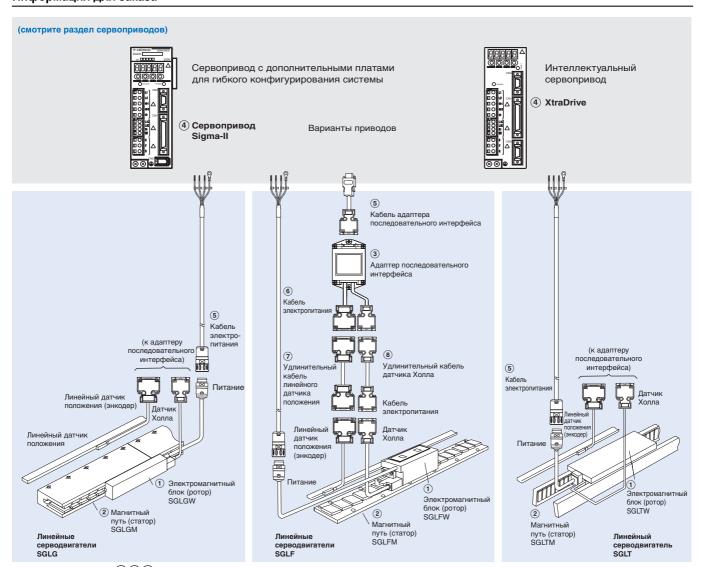
Четыре монтажных отверстия, диам. Z



Линейные серводвигатели прямого привода для быстродействующих механизмов

- Прямое управление двигателями с помощью приводов XtraDrive и Sigma-II
- Повышение производительности оборудования
- Простота управления и высокая надежность
- Сконструированы в расчете на высокое тяговое усилие при компактных размерах
- Исключительная линейность тягового усилия даже вблизи пиковых значений
- Крайне малое энергопотребление благодаря оптимальной магнитной конструкции и высокой плотности обмоток

Информация для заказа



Примечание: Символы (1)(2)(3)... указывают рекомендуемую последовательность выбора серводвигателя, кабелей и адаптера последовательного интерфейса для системы с линейным двигателем

Серводвигатель

Модели GLGW/SGLGM без сердечника (200 В)

С магнитными путями стандартного усилия - 230 В~, однофазные

	Xa	рактері	истики			Модель	_	
Обозначение	Номина		Пиковое	O	O	3) Адаптер последовательного	(4) Серв	опривод
			линейное усилие	1 Электромагнитный блок	2 Магнитный путь	интерфейса	серии Sigma-II	XtraDrive
1234	13,5	Н	40 H	SGLGW-30A050CPD	SGLGM-30108A	JZDP-D008-250	SGDH-A5AE-OY	XD-P5-MN01
0000	27	Н	80 H	SGLGW-30A080CPD	SGLGM-30 216A SGLGM-30 432A	JZDP-D008-251	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN01
_	47	Н	140 H	SGLGW-40A140CPD	SGLGM-40090CT	JZDP-D008-252	SGDH-01AE-OY	XD-01-MN01
ON A	93	Н	280 H	SGLGW-40A253CPD	SGLGM-40225CT	JZDP-D008-253	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
	140	Н	420 H	SGLGW-40A365CPD	SGLGM-40360CT SGLGM-40405CT SGLGM-40450CT	JZDP-D008-254	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN01
(300.30	73	Н	220 H	SGLGW-60A140CPD	SGLGM-60090CT	JZDP-D008-258	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
	147	Н	440 H	SGLGW-60A253CPD	SGLGM-60225CT	JZDP-D008-259	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN01
	220	Н	660 H	SGLGW-60A365CPD	SGLGM-60360CT SGLGM-60405CT SGLGM-60450CT	JZDP-D008-260	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN
	325	Н	1300 H	SGLGW-90A200CPD	SGLGM-90 252A SGLGM-90 504A	JZDP-D008-260	SGDH-15AE-S-OY	XD-15-MN

- Примечание: Электромагнитные блоки модификации С аналогичны предшествующим модификациям. Адаптер последовательного интерфейса, необходимый для электромагнитного блока модификации С, отличается от адаптеров для электромагнитных блоков предшествующей модификации, поэтому при его выборе руководствуйтесь таблицей, приведенной выше.
 - Магнитные пути модификаций С и В можно использовать вместе

С магнитными путями высокого усилия - 230 В~, однофазные

	Характері	истики		Модель							
Обозначение	Номинальное	Пиковое		O "	3 Адаптер последовательного	(4) Сервопривод					
	линейное усилие	линейное усилие	1 Электромагнитный блок	2 Магнитный путь	интерфейса	серии Sigma-II	XtraDrive				
1234	57 H	230 H	SGLGW-40A140CPD	SGLGM-40090CT-M	JZDP-D008-255	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01				
	114 H	460 H	SGLGW-40A253CPD	SGLGM-40225CT-M	JZDP-D008-256	SGDH-04AE-OY	XD-04-MN01				
	171 H	690 H	SGLGW-40A365CPD	SGLGM-40360CT-M SGLGM-40405CT-M SGLGM-40450CT-M	JZDP-D008-257	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN				
1700	89 H	360 H	SGLGW-60A140CPD	SGLGM-60090CT-M	JZDP-D008-261	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01				
111111111111111111111111111111111111111	178 H	720 H	SGLGW-60A253CPD	SGLGM-60225CT-M	JZDP-D008-262	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN				
-	267 H	1080 H	SGLGW-60A365CPD	SGLGM-60360CT-M SGLGM-60405CT-M SGLGM-60450CT-M	JZDP-D008-263	SGDH-15AE-S-OY	XD-15-MN				

Примечание: - Электромагнитные блоки модификации С аналогичны предшествующим модификациям. Адаптер последовательного интерфейса, необходимый для электромагнитного блока модификации С, отличается от адаптеров для электромагнитных блоков предшествующей модификации, поэтому при его выборе руководствуйтесь таблицей, приведенной выше.

- Магнитные пути модификаций С и В можно использовать вместе.

Тип SGLFW/SGLFM с железным сердечником

230 В~, однофазные

	Характер	истики			Модель	_	
Обозначение	Номинальное		O	O "	3 Адаптер последовательного	(4) Серв	опривод
	линейное усилие	линейное усилие	(1)Электромагнитный блок	2 Магнитный путь	интерфейса	серии Sigma-II	XtraDrive
1234	25 H	86 H	SGLFW-20A090APD	SGLFM-20324AC	JZDP-A008-017	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
0000	40 H	125 H	SGLFW-20A120APD	SGLFM-20540AC SGLFM-20756AC	JZDP-A008-018	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
Wille.	80 H	220 H	SGLFW-35A120APD	SGLFM-35324AC	JZDP-A008-019	SGDH-02AE-OY	XD-02-MN01
	160 H	440 H	SGLFW-35A230APD	SGLFM-35540AC SGLFM-35756AC	JZDP-A008-020	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN01
100	280 H	600 H	SGLFW-50A200BPD	SGLFM-50405AC	JZDP-A008-181	SGDH-08AE-S-OY	XD-08-MN
	560 H	1200 H	SGLFW-50A380BPD	SGLFM-50675AC SGLFM-50945AC	JZDP-A008-182	SGDH-15AE-S-OY	XD-15-MN
	560 H	1200 H	SGLFW-1ZA200BPD	SGLFM-1Z405AC SGLFM-1Z675AC SGLFM-1Z945AC	JZDP-A008-183	SGDH-15AE-S-OY	XD-15-MN

Адаптеры последовательного интерфейса модификации A (JZDP-A008-xxx) будут заменены адаптерами модификации D (JZDP-D008-xxx). Обе модели полностью совместимы.

400 В∼, 3-фазные

	Характері	истики			Модель		
Обозначение	Номинальное	Пиковое		@ #	3 Адаптер последовательного	(4) Ceps	опривод
	линейное усилие	линейное усилие	(1)Электромагнитный блок	2 Магнитный путь	интерфейса	серии Sigma-II	XtraDrive
1234	80 H	220 H	SGLFW-35D120APD	SGLFM-35324AC	JZDP-A008-211	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
	160 H	440 H	SGLFW-35D230APD	SGLFM-35540AC SGLFM-35756AC	JZDP-A008-212	SGDH-05DE-OY	XD-05-TN
100	280 H	600 H	SGLFW-50D200BPD	SGLFM-50405AC	JZDP-A008-189	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN
-	560 H	1200 H	SGLFW-50D380BPD	SGLFM-50675AC SGLFM-50945AC	JZDP-A008-190	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
100	560 H	1200 H	SGLFW-1ZD200BPD	SGLFM-1Z405AC	JZDP-A008-191	SGDH-15DE-OY	XD-15-TN
	1120 H	2400 H	SGLFW-1ZD380BPD	SGLFM-1Z675AC SGLFM-1Z945AC	JZDP-A008-192	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN
	1500 H	3600 H	SGLFW-1ED380BP	SGLFM-1E135AC	JZDP-D008-333	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN
	2250 H	5400 H	SGLFW-1ED560BP		JZDP-D008-334	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN

Примечание: Адаптеры последовательного интерфейса модификации A (JZDP-A008-xxx) будут заменены адаптерами модификации D (JZDP-D008-xxx). Обе модели полностью совместимы.



Тип SGLTW/SGLTM с железным сердечником

400 В∼, 3-фазные

	Характер	истики		Модель _									
Обозначение	Номинальное	Пиковое	0	@	3) Адаптер последовательного	(4) Сервопривод							
	линейное усилие	линейное усилие	1)Электромагнитный блок	2) Магнитный путь	интерфейса	серии Sigma-II	XtraDrive						
1234	300 H	600 H	SGLTW-35D170HPD	SGLTM-35324HC	JZDP-A008-193	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN						
	600 H	1200 H	COLI W CODOLOI II D	SGLTM-35540HC SGLTM-35756HC	JZDP-A008-194	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN						
111111111111111111111111111111111111111	450 H	900 H	SGLTW-50D170HPD	SGLTM-50324HC	JZDP-A008-195	SGDH-10DE-OY	XD-10-TN						
	900 H	1800 H	30L1W-30D320111 D	SGLTM-50540HC SGLTM-50756HC	JZDP-A008-196	SGDH-20DE-OY	XD-20-TN						
	670 H	2600 H	SGLTW-40D400BP	SGLTM-40405AC	JZDP-A008-197	SGDH-30DE-OY	XD-30-TN						
	1000 H	4000 H	OOLIW TODOODI	SGLTM-40675AC SGLTM-40945AC	JZDP-A008-198	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN						
	1300 H	5000 H	SGLTW-80D400BP	SGLTM-80405AC	JZDP-A008-199	SGDH-50DE-OY	XD-50-TN						
	2000 H	7500 H	OOL! W OODOOD!	SGLTM-80675AC SGLTM-80945AC	JZDP-A008-200	SGDH-75DE-OY	-						

Примечание: Адаптеры последовательного интерфейса модификации A (JZDP-A008-xxx) будут заменены адаптерами модификации D (JZDP-D008-xxx). Обе модели полностью совместимы.

Сервопривод

Примечание: Выбор сервопривода (Sigma-II или XtraDrive) влияет на выбор кабеля адаптера последовательного интерфейса.

④ Подробную информацию о характеристиках и выборе приводов и дополнительных принадлежностей смотрите в разделе сервоприводов Sigma-II или XtraDrive.

Кабель для подключения адаптера последовательного интерфейса к сервоприводу

Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
(5)	Кабель для подключения сервопривода Sigma-II к адаптеру последовательного интерфейса	3 м	JZSP-CLP70-03-E	
©		5 м	JZSP-CLP70-05-E	
		10 м	JZSP-CLP70-10-E	
		15 м	JZSP-CLP70-15-E	
			JZSP-CLP70-20-E	
	Кабель для подключения сервопривода	3 м	XD-CLP70-03-E	
	XtraDrive к адаптеру последовательного	5 м	XD-CLP70-05-E	
	интерфейса	10 м	XD-CLP70-10-E	
		15 м	XD-CLP70-15-E	a
			XD-CLP70-20-E	

Кабели электропитания

Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
6	Для серводвигателей на 200 В	3 м	R88A-CAWA003S-DE	
	SGLGW-30A	5 м	R88A-CAWA005S-DE	
	SGLGW-40A C C C C C C C C C C C C C C C C C C C	10 м	R88A-CAWA010S-DE	
	SGLFW-20A \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	15 м	R88A-CAWA015S-DE	
	SGLFW-35A□□□A□D		R88A-CAWA020S-DE	
	Для серводвигателей на 200 В	3 м	R88A-CAWB003S-DE	
	SGLGW-90A200□□D SGLFW-50A□□□B□D	5 м	R88A-CAWB005S-DE	
	SGLFW-1ZA200BDD	10 м	R88A-CAWB010S-DE	
	OSE III E ESSE		R88A-CAWB015S-DE	
			R88A-CAWB020S-DE	
	Для серводвигателей на 400 В SGLFW-35D□□□A□D SGLFW-50D200□D SGLTW-35D170H□D SGLTW-50D170H□D	3 м	R88A-CAWK003S-DE	
		5 м	R88A-CAWK005S-DE	
		10 м	R88A-CAWK010S-DE	
		15 м	R88A-CAWK015S-DE	C III
			R88A-CAWK020S-DE	
	Для серводвигателей на 400 В	3 м	R88A-CAWL003S-DE	
	SGLFW-50D380□D SGLFW-1ZD□□□B□D	5 м	R88A-CAWL005S-DE	
	SGLTW-35D320H□D	10 м	R88A-CAWL010S-DE	
	SGLTW-50D320H□D	15 м	R88A-CAWL015S-DE	
		20 м	R88A-CAWL020S-DE	
	Для серводвигателей на 400 В	3 м	R88A-CAWD003S-E	-
	SGLFW-1ED□□□B□ SGLTW-40D□□□B□	5 м	R88A-CAWD005S-E	
	SGLTW-40DDDDBD	10 м	R88A-CAWD010S-E	
		15 м	R88A-CAWD015S-E	
			R88A-CAWD020S-E	



Кабель для подключения линейного датчика положения к адаптеру последовательного интерфейса

C	Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
0	(/)	Удлинительный кабель для подключения	1 м	JZSP-CLL00-01-E	
	<u>.</u>	линейного датчика положения Renishaw	3 м	JZSP-CLL00-03-E	
	(y	к адаптеру последовательного интерфейса. (разъем DB-15) (удлинительный кабель использовать	5 м	JZSP-CLL00-05-E	
			10 м	JZSP-CLL00-10-E	
		необязательно)		JZSP-CLL00-15-E	
		Удлинительный кабель для подключения	1 м	JZSP-CLL20-01-E	
		линейного датчика положения Heidenhain	3 м	JZSP-CLL20-03-E	
	(разъем ĎB-15) (при работе с датчиком Не	к адаптеру последовательного интерфейса (разъем DB-15) (при работе с датчиком Heidenhain	5 м	JZSP-CLL20-05-E	
			10 м	JZSP-CLL20-10-E	
		необходим удлинительный кабель)	15 м	JZSP-CLL20-15-E	

Кабель для подключения датчика Холла к адаптеру последовательного интерфейса

Обозначение	Описание		Модель	Внешний вид
(8)	Удлинительный кабель для подключения	1 м	JZSP-CLL10-01-E	
O	линейного датчика положения к адаптеру последовательного интерфейса	3 м	JZSP-CLL10-03-E	
	(удлинительный кабель использовать	5 м	JZSP-CLL10-05-E	
	необязательно)	10 м	JZSP-CLL10-10-E	
		15 м	JZSP-CLL10-15-E	

Разъемы

Описание	Модель
Разъем электропитания Hypertac в исполнении IP67 (для обмоток двигателя на 200 В – SGL W- A CO D D	SPOC-06K-FSDN169
Разъем электропитания Hypertac в исполнении IP67 (для обмоток двигателя на 400 В − □W-□□□□□□□□□)	LPRA-06B-FRBN170
Разъем электропитания в военном исполнении IP67 (для обмоток двигателей SGLTW-40□/80□ и SGLFW-1ED□)	MS3108E22-22S

Программное обеспечение для подбора номиналов

Название	Модель
SigmaSize	MOTION TOOLS CD

Технические характеристики серводвигателей

SGLGW/SGLGM без сердечника – (с магнитными путями стандартного усилия)

Напряжение						230 B						
Линейный серводвигатель модели \$	GLGW-	30/	4		40A			60A		90A		
		050C	080C	140C	253C	365C	140C	253C	365C	200C		
Номинальное линейное усилие*	Н	12,5	25	47	93	140	70	140	210	325		
Номинальный ток [*]	А(ср.кв.зн.)	0,51	0,79	0,8	1,6	2,4	1,16	2,2	3,3	4,4		
Мгновенное пиковое усилие*	Н	40	80	140	280	420	220	440	660	1300		
Мгновенный пиковый ток*	А(ср.кв.зн.)	1,62	2,53	2,4	4,9	7,3	3,5	7,0	10,5	17,6		
Вес электромагнитного блока	КГ	0,10	0,15	0,34	0,60	0,87	0,42	0,76	1,10	2,15		
Силовой коэффициент	Н/А(ср.кв.зн.)	26,4	33,9	61,5	61,5	61,5	66,6	66,6	66,6	78		
Коэффициент противоЭДС	B/(m/c)	8,8	11,3	20,5	20,5	20,5	22,2	22,2	22,2	26,0		
Эффективность двигателя	Н /√Вт	3,7	5,6	7,8	11,0	13,5	11,1	15,7	19,2	26,0		
Электрическая постоянная времени	мс	0,2	0,4	0,4	0,4	0,4	0,5	0,5	0,5	1,4		
Механическая постоянная времени	мс	7,30	4,78	5,59	4,96	4,77	3,41	3,08	2,98	3,18		
Тепловое сопротивление (с радиаторо	и) К/Вт	5,19	3,11	1,67	0,87	0,58	1,56	0,77	0,51	0,39		
Тепловое сопротивление (без радиатор	і) К/Вт	-	-	3,02	1,80	1,23	2,59	1,48	1,15	-		
Магнитное притяжение	Н	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
Размеры радиатора	ММ		:	200 x 300 x 12 3	300 x 400 x 12	400 x 500 x 12 2	200 x 300 x 12	300 x 400 x 12	400 x 500 x 12	800 x 900 x 12		
_ Режим работы		Продолжительный										
Класс изоляции		Класс В										
Класс изоляции Температура окружающего воздух Влажность Сопротивление изоляции	a	От 0 до +40°C										
Влажность	Влажность		От 20 до 80 % (без конденсации)									
Сопротивление изоляции		Не менее 10 МОм при 500 В=										
👺 Возбуждение		Постоянный м	иагнит									
Электрическая прочность диэлект	оика	1500 В~ в теч	ение 1 мину	ТЫ								
ў Меры зашиты		Естественное	охпажления	е возлушное	охпажление							

Допустимая температура обмоток

Примечание: - Параметры, помеченные символом «*», а также тяговые характеристики («сила-скорость») приведены для следующих условий: температура обмоток катушек двигателя: 100° С , работа в сочетании с сервоприводом. Для остальных параметров приведены значения при 20° С (68° F).

130°C

- Все приведенные выше значения действительны в случае установки на электромагнитный блок охлаждающего радиатора (алюминиевой плиты), указанного в приведенной далее таблице.



SGLGW/SGLGM без сердечника – (с магнитными путями высокого усилия)

Напряжение			230 B									
Лиі	нейный серводвигатель модели SG	LGW-		40A			60A					
			140C	253C	365C	140C	253C	365C				
Номинальное линейное усилие* H			57	114	171	85	170	255				
Hor	иинальный ток [*]	А(ср.кв.зн.)	0,8	1,6	2,4	1,2	2,2	3,3				
Мгн	новенное пиковое усилие*	Н	230	460	690	360	720	1080				
Мгн	овенный пиковый ток*	А(ср.кв.зн.)	3,2	6,5	9,7	5,0	10,0	14,9				
Bed	электромагнитного блока	КГ	0,34	0,60	0,87	0,42	0,76	1,10				
Сил	повой коэффициент	Н/А(ср.кв.зн.)	76,0	76,0	76,0	77,4	77,4	77,4				
Коз	ффициент противоЭДС	B/(m/c)	25,3	25,3	25,3	25,8	25,8	25,8				
Эф	Эффективность двигателя Н / ЛВт		9,6	13,6	16,7	12,9	18,2	22,3				
Эле	Электрическая постоянная времени мс		0,4	0,4	0,4	0,4 0,5		0,5				
Me	каническая постоянная времени	мс	3,69	3,24	3,12	2,52	2,29	2,21				
Тег	ловое сопротивление (с радиатором)	К/Вт	1,67	0,87	0,58	1,56	0,77	0,51				
Тег	ловое сопротивление (без радиатора)	К/Вт	3,02	1,80	1,23	2,59	1,48	1,15				
Ma	тнитное притяжение	Н	0	0	0	0	0	0				
Pas	меры радиатора	ММ	200 x 300 x 12	300 x 400 x 12	400 x 500 x 12	200 x 300 x 12	300 x 400 x 12	400 x 500 x 12				
_	Режим работы		Продолжительный									
характеристики	Класс изоляции		Класс В									
рис	Температура окружающего воздуха		От 0 до +40°C									
akte	Влажность окружающей среды		От 20 до 80 % (без к	онденсации)								
abs	Сопротивление изоляции		Не менее 10 МОм пр	ри 500 В=								
	Возбуждение	Постоянный магнит										
HE			1500 В~ в течение 1	минуты								
Основные	Меры защиты		Естественное охлаж	дение, воздушное о	охлаждение							
	Допустимая температура обмоток	130°C										

- Примечание: Параметры, помеченные символом «*», а также тяговые характеристики («сила-скорость») приведены для следующих условий: температура
 - обмоток катушек двигателя: 100° С, работа в сочетании с сервоприводом. Для остальных параметров приведены значения при 20° С (68° F).
 - Все приведенные выше значения действительны в случае установки на электромагнитный блок охлаждающего радиатора (алюминиевой плиты), указанного в приведенной далее таблице.

SGLFW/SGLFM с железным сердечником (200 B)

папряжение		250 B									
Линейный серводвигатель модели SC	SLFW-	20/	A	35	i A	50	Α	1ZA			
		090A	120A	120A	230A	200B	380B	200B			
Номинальное линейное усилие*	Н	25	40	80	160	280	560	560			
Номинальный ток*	А(ср.кв.зн.)	0,7	0,8	1,4	2,8	5,0	10,0	8,7			
Мгновенное пиковое усилие*	Н	86	125	220	440	600	1200	1200			
Мгновенный пиковый ток*	А(ср.кв.зн.)	3,0	2,9	4,4	8,8	12,4	25,0	21,6			
Вес электромагнитного блока	КГ	0,7	0,9	1,3	2,3	3,5	6,9	6,4			
Силовой коэффициент	Н/А(ср.кв.зн.)	36,0	54,0	62,4	62,4	60,2	60,2	69,0			
Коэффициент противоЭДС	В/(м/с)	12,0	18,0	20,8	20,8	20,1	20,1	23,0			
Эффективность двигателя	Н /√Вт	7,9	9,8	14,4	20,4	34,3	48,5	52,4			
Электрическая постоянная времени	мс	3,2	3,3	3,6	3,6	15,9	15,8	18,3			
Механическая постоянная времени	мс	11,0	9,3	6,2	5,5	3,0	2,9	2,3			
Тепловое сопротивление (с радиатором	К/Вт	4,35	3,19	1,57	0,96	0,82	0,32	0,6			
Тепловое сопротивление (без радиатора) К/Вт	7,69	5,02	4,10	1,94	1,48	0,74	0,92			
Магнитное притяжение	Н	314	462	809	1586	1650	3260	3300			
Размеры радиатора	ММ		125 x 125 x 13			254 x 254 x 25	400 x 500 x 40	254 x 254 x 25			
_ Режим работы		Продолжительны	ІЙ								
Класс изоляции Температура окружающего воздуха Влажность Сопротивление изоляции		Класс В									
Температура окружающего воздуха		От 0 до +40°С									
Влажность	Влажность		От 20 до 80 % (без конденсации)								
Сопротивление изоляции	Сопротивление изоляции		Не менее 10 МОм при 500 В=								
	Возбуждение		ІИТ								
Возбуждение Электрическая прочность диэлектри	ика	1500 В~ в течени	е 1 минуты								
HADLI SAUJATLI		Естастрацира оугаждания									

Допустимая температура обмоток

Примечание: - Параметры, помеченные символом *, а также тяговые характеристики («сила-скорость») приведены для следующих условий: температура обмоток катушек двигателя: 100° С, работа в сочетании с сервоприводом. Для остальных параметров приведены значения при 20° С (68° F).

130°C

- Все приведенные выше значения действительны в случае установки на электромагнитный блок охлаждающего радиатора (алюминиевой плиты), указанного в приведенной далее таблице.



SGLFW/SGLFM с железным сердечником (400 B)

Hai	тряжение		400 B									
Ли	нейный серводвигатель модели SG	LFW-	350)	501	D	1Z	.D	1ED			
			120A	230A	200B	380B	200B	380B	380B	560B		
Hor	иинальное линейное усилие*	Н	80	160	280	560	560	1120	1500	2250		
Hor	иинальный ток [*]	А(ср.кв.зн.)	0,7	1,4	2,3	4,5	4,9	9,8	6,4	9,6		
Мгн	новенное пиковое усилие*	Н	220	440	600	1200	1200	2400	3600	5400		
Мгн	новенный пиковый ток [*]	А(ср.кв.зн.)	2,3	4,6	5,6	11,0	12,3	24,6	18,1	27,2		
Bed	электромагнитного блока	КГ	1,3	2,3	3,5	6,9	6,4	11,5	22,0	33,0		
Сил	повой коэффициент	Н/А(ср.кв.зн.)	120,2	120,2	134,7	134,7	122,6	122,6	250	250		
Коз	ффициент противоЭДС	B/(m/c)	40,1	40,1	44,9	44,9	40,9	40,9	83,2	83,2		
Эф	фективность двигателя	H /√Bτ	13,8	19,5	33,4	47,2	51,0	72,1	95,4	117		
Эле	ектрическая постоянная времени	мс	3,5	3,5	15,0	15,0	17,4	17,2	19,7	19,6		
Me	каническая постоянная времени	мс	5,5	5,5	3,2	3,2	2,5	2,2	1,8	1,8		
Ter	пловое сопротивление (с радиатором)	К/Вт	1,57	0,96	0,82	0,32	0,6	0,28	0,21	0,13		
Ter	пловое сопротивление (без радиатора)	К/Вт	4,1	1,94	1,48	0,74	0,92	0,55	0,50	0,35		
Ма	гнитное притяжение	Н	810	1590	1650	3260	3300	6520	9780	14600		
Pas	меры радиатора	ММ		:	254 x 254 x 25	400 x 500 x 40	254 x 254 x 25	400 x 500 x 40	609 x 762 x 50 7	62 x 1270 x 64		
_	Режим работы		Продолжительный									
Z	Класс изоляции		Класс В									
рис	Температура окружающего воздуха		От 0 до +40°C									
характеристики	Влажность		От 20 до 80 % (без конденсации)									
abe	Сопротивление изоляции		Не менее 10 МОм при 500 В=									
			Постоянный магнит									
OBH BH	Электрическая прочность диэлектрика		1500 В~ в течен	ние 1 минуты								
Основные	Меры защиты		Естественное о	хлаждение								
	Допустимая температура обмоток		130°C									

- Примечание: Параметры, помеченные символом «*», а также тяговые характеристики («сила-скорость») приведены для следующих условий: температура обмоток катушек двигателя: 100° C , работа в сочетании с сервоприводом. Для остальных параметров приведены значения при 20° C (68° F).
 - Все приведенные выше значения действительны в случае установки на электромагнитный блок охлаждающего радиатора (алюминиевой плиты), указанного в приведенной далее таблице.

SGLTW/SGLTM с железным сердечником (400 B)

Нап	ряжение					400	В				
Лин	. , , , , ,	LTW-	350)	50	D	40	D	108)	
			170H	320H	170H	320H	400B	600B	400B	600B	
How	инальное линейное усилие*	Н	300	600	450	900	670	1000	1300	2000	
Ном	инальный ток [*]	А(ср.кв.зн.)	3,2	6,5	3,2	6,3	3,7	5,5	7,2	11,1	
Мгн	овенное пиковое усилие*	Н	600	1200	900	1800	2600	4000	5000	7500	
Мгн	овенный пиковый ток [*]	А(ср.кв.зн.)	7,5	15,1	7,3	14,6	20,7	30,6	37,6	56,4	
Bec	электромагнитного блока	КГ	4,7	8,8	6	11	15	23	25	36	
Сил	овой коэффициент	Н/А(ср.кв.зн.)	99,6	99,6	153,3	153,3	196,1	196,1	194,4	194,4	
Коэ	ффициент противоЭДС	B/(m/c)	33,2	33,2	51,1	51,1	65,4	65,4	64,8	64,8	
Эфо	фективность двигателя	Н /√Вт	36,3	51,4	48,9	69,1	59,6	73	85,9	105,2	
Эле	ктрическая постоянная времени	мс	14,3	14,3	15,6	15,6	14,4	14,4	15,4	15,4	
Mex	аническая постоянная времени	мс	3,5	3,5	2,5	2,5	4,2	4,2	3,2	3,2	
Теп	ловое сопротивление (с радиатором)	К/Вт	0,76	0,4	0,61	0,3	0,24	0,2	0,22	0,18	
Теп	ловое сопротивление (без радиатора)	К/Вт	1,26	0,83	0,97	0,8	0,57	0,4	0,47	0,33	
Маг	нитное притяжение ^{*1}	Н	0	0	0	0	0	0	0	0	
Маг	нитное притяжение ^{*2}	Н	1400	2780	2000	3980	3950	5890	7650	11400	
Раз	меры радиатора	ММ			400 x 500 x 40				6	09 x 762 x 50	
_	Режим работы		Продолжительн	ный							
IZ	Класс изоляции		Класс В								
рис	Температура окружающего воздуха		От 0 до +40°С								
akTe	Влажность		От 20 до 80 % (без конденсации)								
Кар	Сопротивление изоляции		Не менее 10 МОм при 500 В=								
Ple	Возбуждение		Постоянный магнит								
ОВН	Электрическая прочность диэлектрика		1500 В~ в течение 1 минуты								
Основные характеристики	Меры защиты		Естественное о	хлаждение							
J	Допустимая температура обмоток		130°C								

Несимметричность магнитного зазора, возникающая из-за погрешностей монтажа электромагнитного блока, приводит к возникновению магнитного притяжения, воздействующего на электромагнитный блок

Примечание: - Параметры, помеченные символом *, а также тяговые характеристики («сила-скорость») приведены для следующих условий: температура обмоток катушек двигателя 100°C, работа в сочетании с сервоприводом. Для остальных параметров приведены значения при 20°C (68°F).

- Все приведенные выше значения действительны в случае установки на электромагнитный блок охлаждающего радиатора (алюминиевой плиты), указанного в приведенной далее таблице.



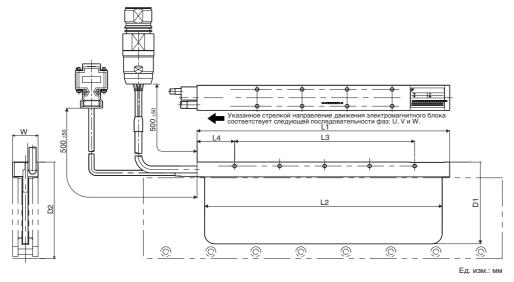
^{*2.} Приведенное значение является магнитным притяжением, создаваемым на одной стороне магнитного пути.

Габаритные размеры

SGLG□-□ без сердечника

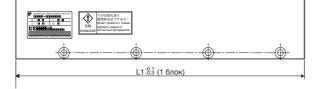
Электромагнитный блок: SGLGW-□

Модель электромагнитного блока SGLGW-	L1	L2	L3	L4	D1	D2	W	Приблиз. вес, кг
30A050□□D	50	48	30	15	48,5	57	22	0,14
30A080□□D	80	72	50	15	48,5	57	22	0,19
40A140□□D	140	125	90	30	63	78	25,4	0,40
40A253□□D	252,5	237,5	180	37,5	63	78	25,4	0,66
40A365□□D	365	350	315	30	63	78	25,4	0,93
60A140□□D	140	125	90	30	83	98	25,4	0,48
60A253□□D	252,5	237,5	180	37,5	83	98	25,4	0,82
60A365□□D	365	350	315	30	83	98	25,4	1,16
90A200□□D	199	189	130	40	121	138	49	2,2



Магнитный путь: SGLGM-□

Модель магнитного пути SGLGM-	L1	D	Магнитный путь со ст	гандартным усилием	Магнитный путь с высоким усилием		
			W	Приблиз. вес, кг	W	Приблиз. вес, кг	
30108A	108	44	24	0,6	-	-	
30216A	216	44	24	1,1	•	-	
30432A	432	44	24	2,3	•	-	
40090C□	90	62	25,4	0,8	31,8	1,0	
40225C□	225	62	25,4	2,0	31,8	2,6	
40360C□	360	62	25,4	3,1	31,8	4,1	
40405C□	405	62	25,4	3,5	31,8	4,6	
40450C□	450	62	25,4	3,9	31,8	5,1	
60090C□	90	82	25,4	1,1	31,8	1,3	
60225C□	225	82	25,4	2,6	31,8	3,3	
60360C□	360	82	25,4	4,1	31,8	5,2	
60405C□	405	82	25,4	4,6	31,8	5,9	
60450C□	450	82	25,4	5,1	31,8	6,6	
90252A	252	110	50,8	7,3	-	-	
90504A	504	110	50,8	14,7	-	-	



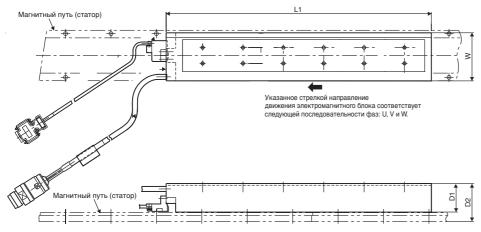


OMRON

SGLF□-□ с железным сердечником

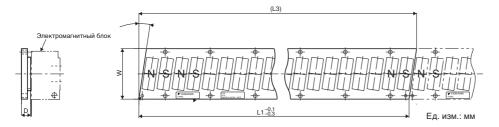
Электромагнитный блок: SGLFW-□

Модель электромагнитного блока SGLFW-	L1	D1	D2	W	Приблиз. вес, кг
20A090A□	91	34	45	40	0,7
20A120A□	127	34	45	40	0,9
35□120A□D	127	34	45	55	1,3
35□230A□D	235	34	45	55	2,3
50□200B□D	215	43	58	71,5	3,5
50□380B□D	395	43	58	71,5	6,9
1Z□200B□D	215	43	58	119	6,4
1ZD380B□D	395	43	58	119	11,5
1ED380B□	395	61	76	175	22
1ED560B□	605	61	76	175	33



Магнитный путь: SGLFM-□

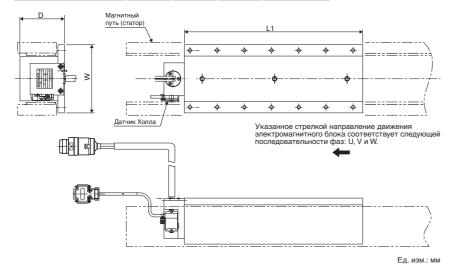
Модель магнитного пути SGLFM-	L1 ^{-0,1} -0,3	(L3)	D	w	Приблиз. вес, кг
20324A	324	(331,6)	10	44	0,9
20540A	540	(547,6)	10	44	1,4
20756A	756	(763,6)	10	44	2
35324A	324	(334,4)	10	60	1,2
35540A	540	(550,4)	10	60	2
35756A	756	(766,4)	10	60	2,9
50405A	405	(416,3)	14	75	2,8
50675A	675	(686,3)	14	75	4,6
50945A	945	(956,3)	14	75	6,5
1Z405A	405	(423,9)	14	125	7,3
1Z675A	675	(693,9)	14	125	12
1Z945A	945	(963,9)	14	125	17
1E135A	135	(145,5)	14,2	200	2,4



SGLT□-□ с железным сердечником

Электромагнитный блок: SGLTW-□

Модель электромагнитного блока SGLTW-	L1	D	W	Приблиз. вес, кг
35D320H□D	315	66	120	8,8
50D170H□D	170	81	120	6
50D320H□D	315	81	120	11
40D400B□	395	78	150	15
40D600B□	585	78	150	23
80D400B□	395	115	150	25
80D600B□	585	115	150	36



Магнитный путь: SGLTM-□

Модель магнитного пути SGLTM-	L1 ^{-0,1} _{-0,3}	D	W1	W2	W3	Приблиз. вес, кг
35324H	324	55	15	90	107	4,8
35540H	540	55	15	90	107	8
35756H	756	55	15	90	107	11
50324H	324	70	19,1	90	112	8
50540H	540	70	19,1	90	112	13
50756H	756	70	19,1	90	112	18
40405A	405	63	19,1	111,8	131	9
40675A	675	63	19,1	111,8	131	15
40945A	945	63	19,1	111,8	131	21
80405A	405	100	19,1	111,8	131	14
80675A	675	100	19,1	111,8	131	24
80945A	945	100	19,1	111,8	131	34

- Примечание: Два магнитных пути, располагающихся с обеих сторон электромагнитного блока, составляют единый комплект. Во избежание повреждений при транспортировке на магнитные пути крепятся прокладки. Не снимайте прокладки до тех пор, пока не будет окончательно смонтирован электромагнитный блок.
 - Магнитный путь может повлиять на работу тактового генератора. Располагайте тактовый генератор не ближе, чем на расстоянии 200 мм от магнитного пути.
 - Два магнитных пути, входящих в комплект, могут быть составлены вместе.
 - Размеры, относящиеся к стыковке двух магнитных путей, помечены на чертеже символом *. Обязательно соблюдайте размеры, указанные на рисунке, приведенном выше. Выполняя монтаж магнитных путей, соблюдайте сборочные размеры, приведенные на чертеже. Символом * помечены значения размеров до отгрузки.
 - Для крепления магнитных путей используйте болты с головкой класса прочности не менее 10,9. Не применяйте болты из нержавеющей стали

